

Ages 14+

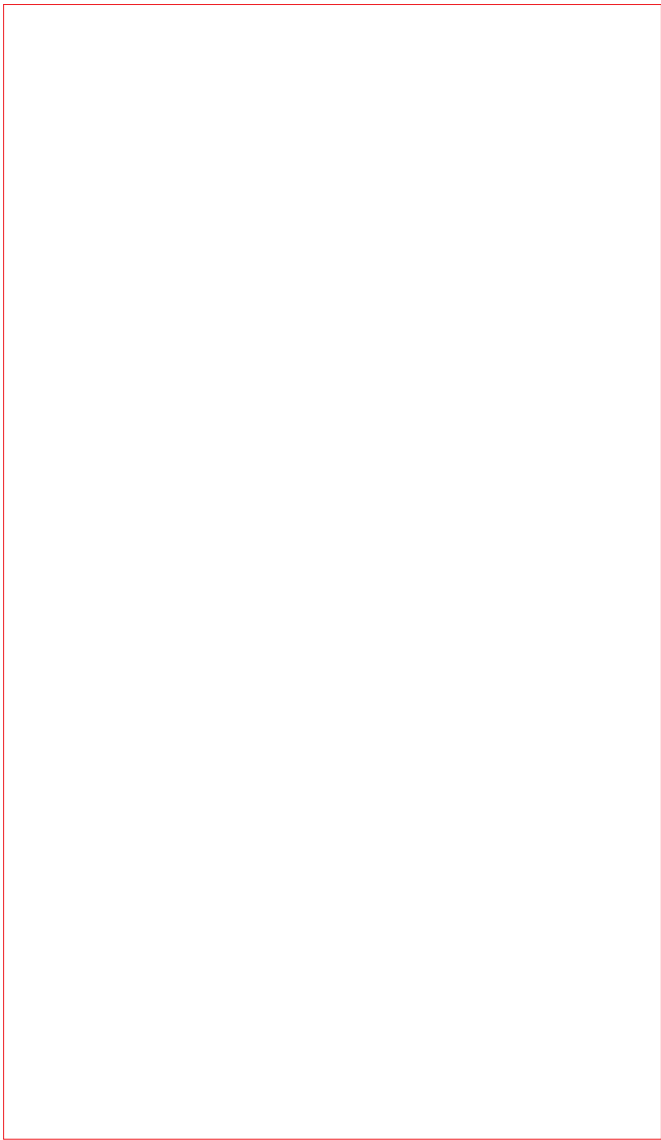
Potensic



D58 GPS Drone Operation Guidance

This product supports GPS positioning and is recommended for outdoor flight!

*** This drone's WiFi camera is 5G signal , please make sure that your phone are compatible with it.**



Catalog

Deutsch 03~21

Français 22~40

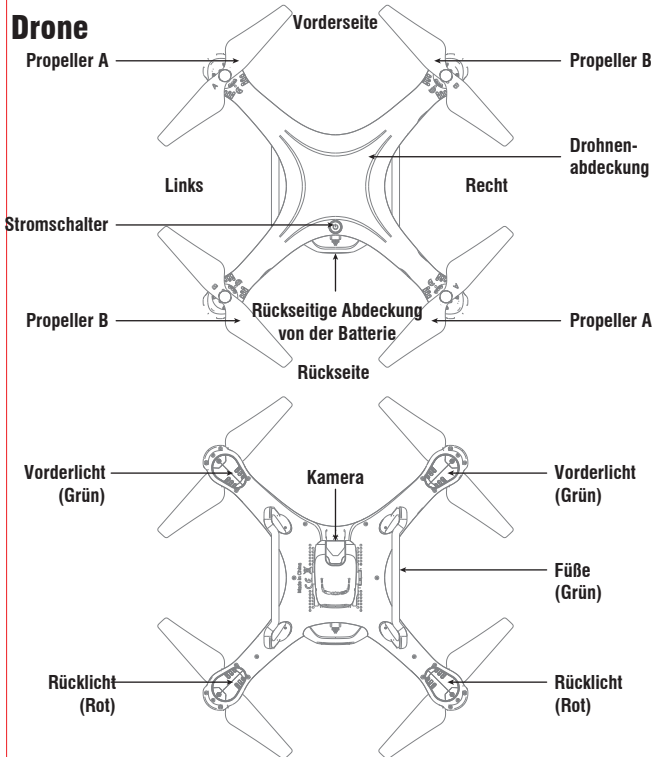
Italiano 41~60

Español 61~79

日本語 80~99

Überblick von der Drohne und Fernbedien- ung

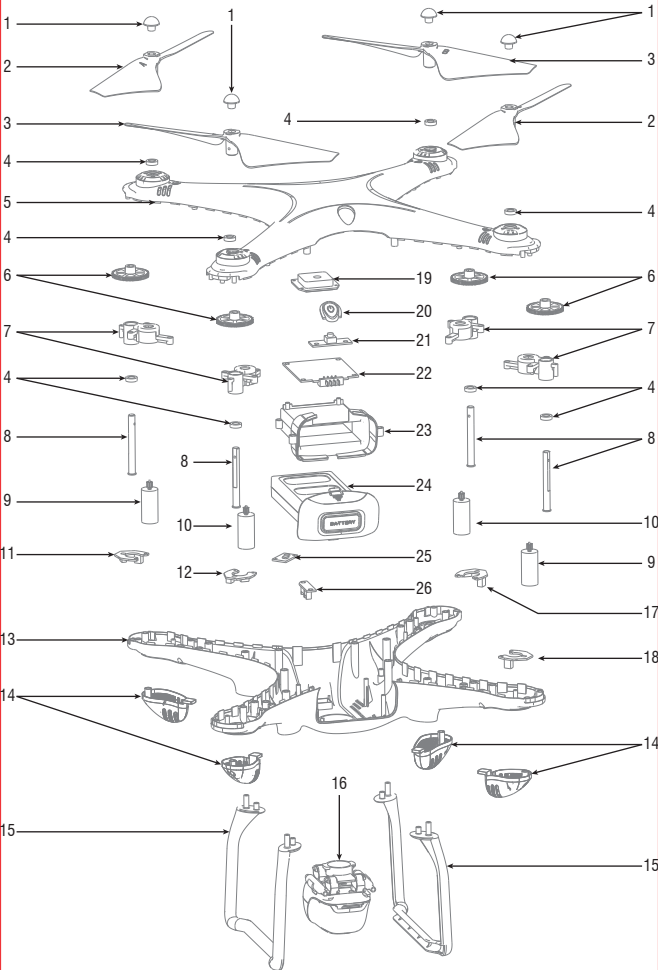
Drohne



Hauptparameter

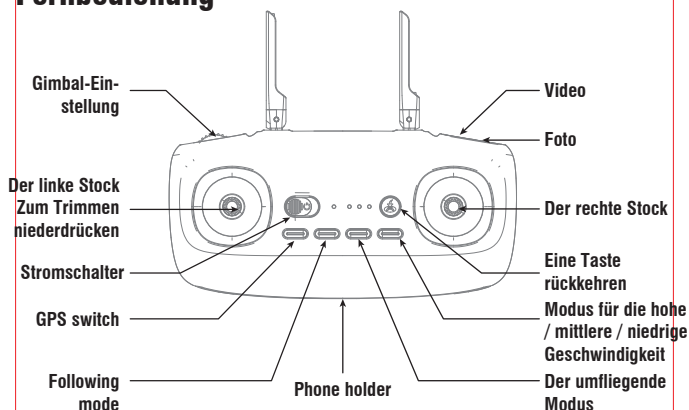
| | | | |
|-----------------------|----------------|--------------------------------|------------------------------------|
| Drohnengröße | 423x423x160mm | Flugentfernung und Radius | About 150 m (Without interference) |
| Drohnen-Gewicht | 230 g | Übertragungsdistanz und Radius | About 150 m (Without interference) |
| Propellerdurchmesser | 190mm | | |
| Flugzeit | About 16 mins | Kameraauflösung | 1920x1080P |
| Drohnenbatterie | 7.4V 1000mAh | Drohnensteuermodus | 2.4GHz |
| Ladezeit der Batterie | About 200 mins | Typ der Übertragung | 5.8GHz |

Exploded view



| No. | NAME | No. | NAME |
|-----|---|-----|---|
| 1 | Propeller plug | 13 | Drone bottom |
| 2 | Propeller A | 14 | Unterseite der Drohne |
| 3 | Propeller B | 15 | Fahrwerk |
| 4 | Bearing | 16 | Kamerabox |
| 5 | Drone cover | 17 | Die rechte vordere LED-Platine(das grüne Licht / der rote Stecker) |
| 6 | Gear | 18 | Die rechte hintere LED-Platine (das rote Licht / der weiße Stecker) |
| 7 | Motor holder | 19 | GPS-Modul |
| 8 | Shaft | 20 | Ein- / Ausschalter |
| 9 | A propeller motor (black and white cable/white plug) | 21 | Netzschalterplatine |
| 10 | B propeller motor (red and blue cable/red plug) | 22 | Empfängerplatine |
| 11 | Left front LED board (green light/white plug) | 23 | Batteriehalter |
| 12 | Left rear LED board (red light/red plug) | 24 | Lipo-Batterie |
| | | 25 | Magnetplatine |
| | | 26 | Kameraadapter |

Fernbedienung



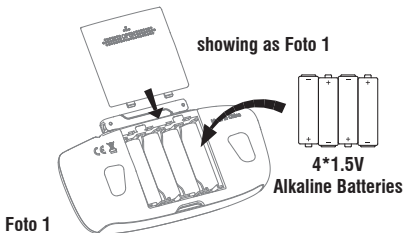
Key function

| | |
|-------------------------|--|
| Der linke Stock | Steuern Sie die Drohne nach oben / unten / links / rechts. |
| Der rechte Stock | Steuern Sie die Drohne nach vorwärts / rückwärts / links / rechts. |

| | |
|---|--|
| Netzschalter | Schieben Sie den Netzschalter nach rechts und schalten Sie die Fernbedienung ein. Schalten Sie ihn aus, wenn Sie zurückkehren. |
| Gimbal-Einstellungstaste | Bewegen Sie die Taste, um den Kamerawinkel nach oben und unten anzupassen. |
| GPS-Schalter | Klicken Sie auf die Taste, um die GPS-Funktion ein/auszuschalten. |
| Die folgende Taste | Klicken Sie auf die Taste, um die folgende Funktion einzuschalten. Klicken Sie erneut, um die Funktion zu beenden. |
| Encircling key | Click the key to enter encircling function, click again to exit. |
| Taste vom Umfliegen | Drücken Sie kurz die Taste, um den Modus für die hohe / mittlere / niedrige Geschwindigkeit umzuschalten. |
| Die hohe / mittlere / niedrige Geschwindigkeit | Drücken Sie kurz die Taste, um den Modus für die hohe / mittlere / niedrige Geschwindigkeit umzuschalten. |
| Foto | Klicken Sie im GPS-Modus auf diese Taste und die Drohne kehrt zurück. Klicken Sie während der Rückkehr auf diese Taste erneut, um die Rückkehr zu beenden. |
| Video | Klicken Sie einmal auf diese Taste, beginnt die Aufnahme. Und klicken Sie erneut zu beenden |
| Taste vom Trimmer-Modus | Drücken Sie die Taste, ziehen Sie den Stock in die Richtung, die getrimmt werden muss. Dann es kann sich in die gewünschte Richtung drehen. Loslassen Sie zum Beenden. |

Installation der Batterie

Öffnen Sie die Batterieabdeckung auf der Rückseite der Fernbedienung und legen Sie 4 Alkalibatterien (AA, nicht enthalten) in die Box ein nach der Anweisung der Elektrode. Wie Bild 1 gezeigt.



Hinweis:

1. Stellen Sie sicher, dass die Elektroden korrekt sind.
2. Mischen Sie keine neuen und alten Batterien.
3. Mischen Sie keine verschiedenen Arten von Batterien.
4. Laden Sie keinen wiederaufladbaren Akku nicht auf.

Die Installationsmethoden vom Mobiltelefonen

Halten Sie die untere Schnalle der Fernbedienung, ziehen Sie den Halter herunter, bis er in das Mobiltelefon passt, legen Sie das Telefon an und lassen Sie ihn dann los. Das Telefon ist gut befestigt. (Foto 2/3)

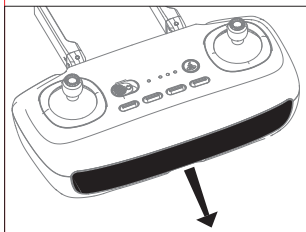


Foto 2

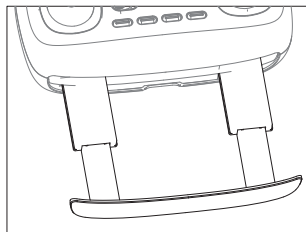


Foto 3

Hinweis: Klemmen Sie keine Tasten des Telefons.

Installation und Demontage vom Zubehör

Ladeanweisung für Drohnenbatterie

1. Schließen Sie zuerst die Drohnenbatterie mit einem USB-Kabel an und dann wählen Sie eine der folgenden Methoden, um den USB-Stecker anzuschließen.
2. Das rote USB-Indikator Licht leuchtet hell beim Laden für Drohnenbatterie. Und das Licht leuchtet grün, wenn es vollständig aufgeladen ist.

***Das rote USB-Indikator Licht leuchtet hell beim Laden für Drohnenbatterie. Und das Licht leuchtet grün, wenn es vollständig aufgeladen ist.**



Handyladegerät



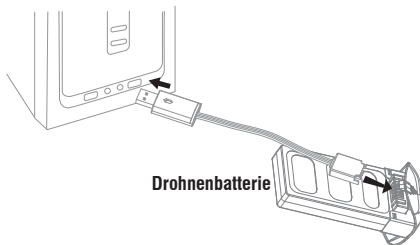
Power Bank



Computer Aufladung



Auto-Ladegerät



Drohnenbatterie

Entsorgung und Recycling von der Li-Po-Batterie

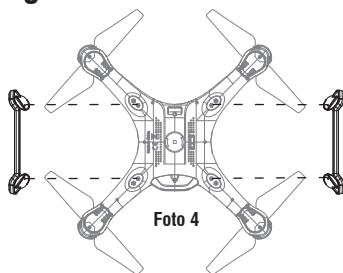


Entsorgen Sie Lithium-Polymer-Batterien nicht in den Hausmüll. Bitte kontaktieren Sie die lokale Umwelt - oder Abfallagentur oder den Lieferant Ihres Modells oder Ihr nächstgelegenes Li-Po-Batterie-Recyclingcenter.



Installation und Demontage des Fahrwerks

Wie das Diagramm zeigt, dass Sie die Fahrwerkssäule auf das Loch des Drohnenkörpers richten und sie nach unten drücken. Ziehen Sie dann die Schrauben am Fahrwerk fest. Lösen Sie bei der Demontage die Schrauben und ziehen Sie das Fahrwerk heraus (Foto 4).



Hinweis: Bringen Sie das Fahrwerk in die Nähe der Drohne, sonst ist es instabil und beeinträchtigt die Stabilität der Drohne.

Propeller install and disassembly

1. Ziehen Sie die Schraube mit dem Schraubendreher gegen den Uhrzeigersinn heraus und heben Sie den beschädigten Propeller an (Foto 5).
2. Setzen Sie den gleichen neuen Drehrichtungspropeller ein, richten Sie ihn auf das Schraubenloch aus und ziehen Sie die Schraube im Uhrzeigersinn an.

Hinweis: Stellen Sie beim Installation sicher, dass die richtige Installation ist. Sonst kann die Drohne normal fliegen nicht.

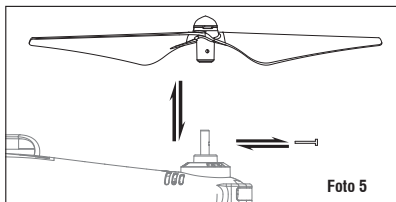
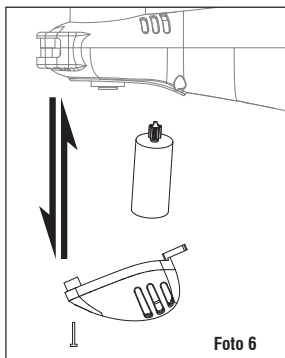


Diagramm des Motorwechsels

1. Entfernen Sie die Schraube und den Lampenschirm mit einem Schraubendreher gegen den Uhrzeigersinn. Und entfernen Sie den beschädigten Motor nach dem Trennen des Motorsteckers.
2. Ersetzen Sie den gleichen neuen Motor, schließen Sie das Motordraht an, setzen Sie den auf Lampenschirm, dann ziehen Sie die Schrauben im Uhrzeigersinn fest.

Warnung: Achten Sie darauf, dass Sie die LED-Platine beim Herausnehmen des Motors nicht beschädigen.

Hinweis: Es ist ein Muss, dass die Drehrichtung des Motors gleich ist. Sonst kann die Drohne nicht fliegen.



Vorschläge für den motorischen Einsatz:

Es ist normal, dass nach dem Gebrauch in einer Zeit die Motorleistung nachlässt. Bitte kaufen Sie einen Neue als Ersatz.

Diagramm der Installation der Kamerabox

Schließen Sie beim Installieren der Kamerabox die Drohne und die Kamerabox an. Richten Sie die Kameraschnalle auf die untere Position der Drohne (Foto 11). Drücken Sie sie hinein und drehen Sie sie um 90 Grad.

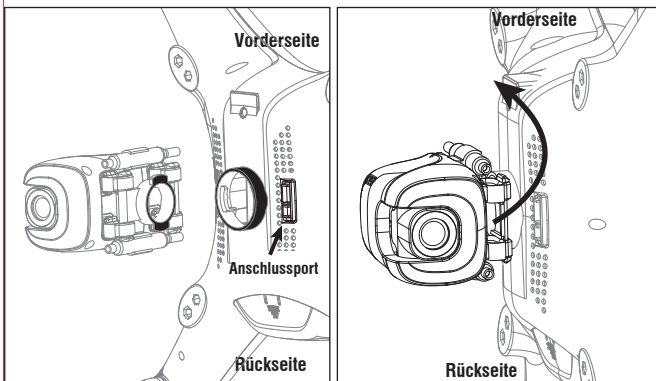
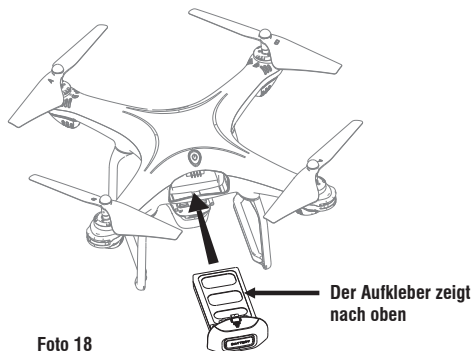


Diagramm der Installation und Demontage der Batterie

Bei der Installation müssen zwei Schnallen der Batterieabdeckung nach unten gedrückt werden. Und dann schieben Sie den Batteriekasten in die richtige Position (Foto 18). Drücken Sie bei der Demontage zwei Schnallen des Batteriekastens nach unten und ziehen Sie den Batteriekasten heraus.



Hinweis vor dem Flug

- 1) Stellen Sie sicher, dass die Drohne und der Fernbedienungakku vollständig aufgeladen sind.
- 2) Stellen Sie sicher, dass der linke Stick der Fernbedienung sich in der mittleren Position befindet.
- 3) Stellen Sie sicher, dass der linke Stick der Fernbedienung sich in der mittleren Position befindet.
- 4) Bitte befolgen Sie die Reihenfolge des Ein- und Ausschaltens vor dem Betrieb. Schalten Sie zuerst die Fernbedienung ein und schalten Sie anschließend die Drohne vor dem Fliegen ein. Schalten Sie nach dem Fliegen zunächst die Drohne aus und anschließend den Sender. Schalten Sie zuerst den Stromschalter der Drohne und dann die Fernbedienung aus, wenn das Fliegen beendet ist. Wegen des falschen Einschaltens und Ausschaltens kann die Drohne außer Kontrolle geraten und die Sicherheit der Menschen gefährden. Bitte kultivieren Sie die richtige Angewohnheit vom Ein- und Auszuschalten.
- 5) Stellen Sie sicher, dass die Verbindung zwischen Batterie und Motor usw. fest ist. Die laufende Vibration kann zu einem schlechten Anschluss der Stromversorgungs-klemme führen und die Drohne außer Kontrolle bringen.

Flugschritte Frequenzpaarung



Power on the transmitter



Ziehen Sie den linken Stick in die unterste Position und lassen Sie ihn los. Das Indikator Licht blinkt langsam. Zeigt an, dass die Fernbedienung den Frequenzpaarungsstatus eingibt.

Halten Sie den Netzschalter zwei Sekunden gedrückt, um die Drohne zu starten, wenn die Frequenz erfolgreich gekoppelt wurde. Die linke Navigationsleuchte blinkt dann weiter, während die rechte Navigationsleuchte ausgeschaltet ist. Dies zeigt, dass es in den Zustand der Kompass-Kalibrierung geht.



Die Drohne muss auf dem horizontalen Boden stehen!

Kompasskalibrierung

Drehen Sie die Drohne horizontal (Bild 19), bis der Sender "di ..." lang ertönt und die Horizontalkalibrierung abgeschlossen ist. Die linke Navigations-LED leuchtet konstant, und die rechte Navigations-LED blinkt. Der vertikale Kalibrierungsstatus wird angezeigt. Drehen Sie die Drohne vertikal (Bild 20), bis der Sender lang „di ..." klingt. Die vertikale Kalibrierung ist abgeschlossen und die vier Navigations-LEDs blinken und drehen sich.

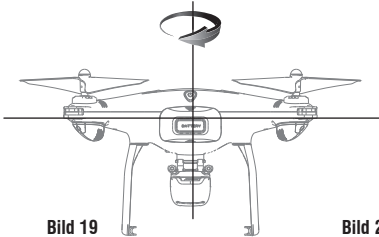


Bild 19
Horizontale Kalibrierung

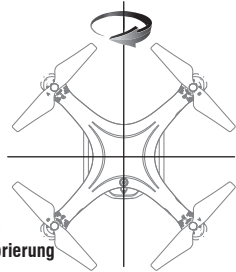


Bild 20
Vertikale Kalibrierung

Tipps: Es ist ein Muss, die Kompasskalibrierung bei jedem Start der Drohne zuerst durchzuführen, da sonst die Drohne nicht normal fliegen kann

GPS-Signalsuche

Nach erfolgreicher Frequenzkopplung tritt die Drohne ein, um das GPS-Signal automatisch zu suchen. Wenn die linke blaue Anzeige des Senders vom Blitz auf dauerhaft hell wechselt, zeigt dies an, dass die GPS-Signalverbindung erfolgreich abgeschlossen wurde. Wenn nicht, kann die Drohne nicht hochfliegen.

GPS-Signal ein- / ausschalten

GPS ist standardmäßig aktiviert.

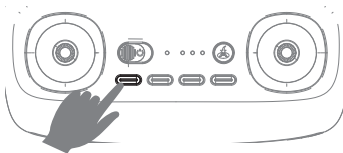
Abschalten:

Klicken Sie auf die Taste, der Sender gibt den Ton "di" aus. Die blaue Anzeige des Senders ist aus, um anzuzeigen, dass die GPS-Funktion deaktiviert ist. (Diese Funktion eignet sich für den Einsatz bei schwachem GPS-Signal oder in Innenräumen; bei ausgeschalteter GPS-Funktion ist dies auch die Fixpunktfunktion.)

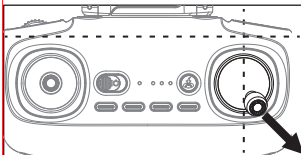
Anschalten:

Wiederholen Sie den Vorgang nach fünf Sekunden, um die GPS-Funktion neu zu starten.

*** Die Funktion kann nur verwendet werden, wenn der Motor gesperrt ist.**



Kalibrierung (Diese Aktion wird verwendet, wenn Sie ungewöhnlich fliegen)



Wenn Sie die Kompasskalibrierung abgeschlossen haben, drücken Sie den rechten Stick um 45 Grad nach rechts unten. Die Drohnen-LED-Anzeigen blinken und lassen sie los. Dies bedeutet, dass die Kalibrierung des Gyroskops abgeschlossen ist.

Tipps: Wenn die Drohne heftig getroffen oder abgestürzt ist, kann sich der Kreisel möglicherweise nicht erholen und schwer kontrollierbar sein. In diesem Fall müssen Sie das Gerät aus- und wieder einschalten, um es zu kalibrieren. Es ist ein Muss, um die Drohne auf den horizontalen Boden zu bringen.

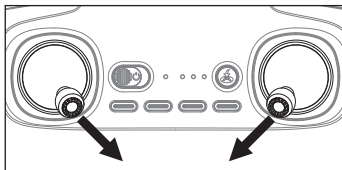
Blockieren/Entblockieren des Motors

Entblockieren des Motors :

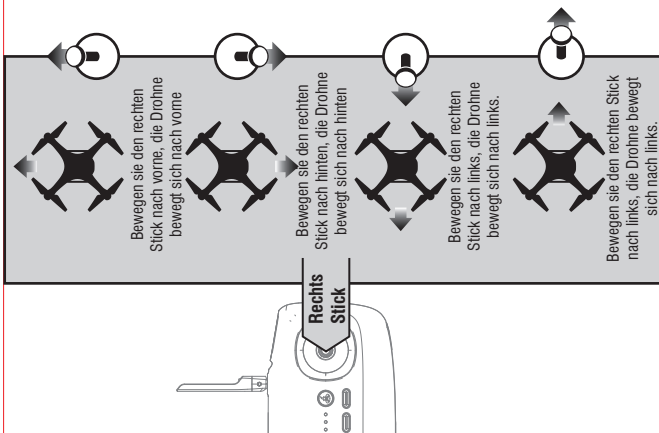
Drücken sie den Linken und den Rechten Stick gleichzeitig nach unten und zueinander.

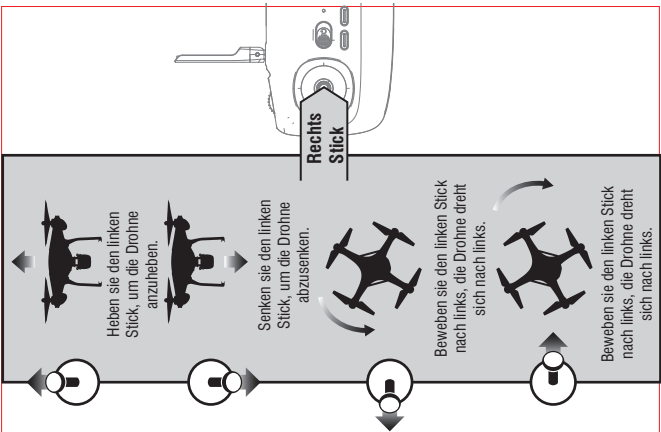
Blockieren/Entblockieren des Motors :

Diese Operation stoppt die Motoren sofort bevor die Drohne abhebt.



Flug Kontrolle





Trimmer mode

Forward and backward trimmer



Vorwärts/Rückwärts Trimmer

Falls die Drohne sich beim Start vorwärts bewegt, drücken sie den Trimmer Knopf, und Drücken sie den rechten Stick nach hinten. Ansonsten nach vorne.

Links/Rechts Trimmer

Falls die Drohne sich beim Start nach links bewegt, drücken sie den Trimmer Knopf, und Drücken sie den rechten Stick nach rechts. Ansonsten nach links.

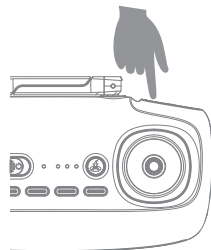
Links/Rechts Roations Trimmer

Falls die Drohne sich beim Start nach links dreht, drücken sie den Trimmer Knopf, und Drücken sie den linken Stick nach rechts. Ansonsten nach links.

Function Introduction

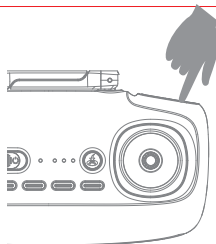
Video

Um ein Video aufzunehmen, drücken sie den Knopf eine Sekunde, um das Video zu starten. Die Fernbedienung wird biepen. Um die Aufnahme zu stoppen, drücken sie erneut diesen Knopf.



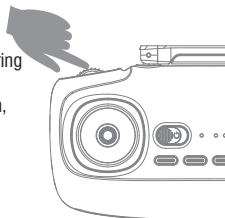
Foto

Um ein Foto aufzunehmen, drücken sie den Knopf ein mal. Um permanent Fotos aufzunehmen, halten sie den Knopf gedrückt. (Bei aufnahmen erzeugt die Fernbedienung ein Beep Geräusch.



Gimbal-Einstellung

Schieben Sie die Taste für die Kardaneinstellung, der Kardanring beginnt, auf und ab zu schwingen. Wenn das Video in Ihrem Telefon ist, können Sie es in den gewünschten Winkel drehen, den Schlüssel verlieren, die Kardanfunktion stoppt. In diesem Winkel können Sie Fotos und Videos aufnehmen.



Ein Knopf Wiederkehrfunktion

Drücken sie den Knopf während des Fluges, und die Drohne wird anfangen, an den Startpunkt zurückzukehren, währenddessen wird die Fernbedienung vibrieren. Drücken sie den Knopf erneut, um den Vorgang abzubrechen

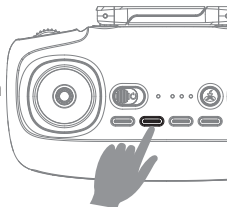


Beachten sie: Während der Rückkehr können die Kontroll-Sticks die Drohne nicht kontrollieren, warten sie bis die Drohne am Startpunkt angekommen ist. Nach der Wiederkehr können sie die Drohne wieder kontrollieren.

Folge Funktion

Die Funktion bezieht sich auf das Handy-APP-Signal. Daher muss die Verbindung zwischen Drohne und APP normal hergestellt werden. Gleichzeitig muss der mobile Ortungsdienst aktiviert werden. Andernfalls ist diese Funktion ungültig.

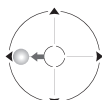
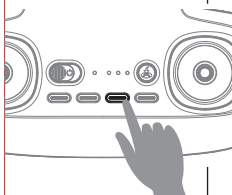
Klicken Sie während des Fluges auf diese Schaltfläche. Die Drohne ertönt mit "di", und die Funktion "folgen" wird ausgeführt, und Sie können den Benutzer verfolgen.



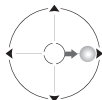
umkreisenden Flug

Klicken Sie auf die Schaltfläche zum Umkreisen, der Sender gibt den Ton von „di“ aus und wechselt dann zum Flug. Die Drohne fliegt zu einer Standardposition und wartet, bis die vom Benutzer gesteuerte Richtung die Geschwindigkeit und Richtung der Drohne durch Manipulation des rechten Stocks einstellt. Der Standardradius ist minimal, daher fliegt die Drohne nur im Unterbereich.

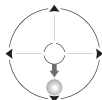
Im umkreisenden Flug konnte der linke Stock nur den Flug steuern Höhe der Drohne.



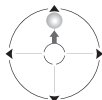
Biegen Sie links ab, die Drohne fliegt im Uhrzeigersinn; Bewegen Sie sich weiter, wird die umlaufende Fluggeschwindigkeit schneller



Rechts abbiegen, die Drohne fliegt gegen den Uhrzeigersinn; Bewegen Sie sich weiter, wird die umlaufende Fluggeschwindigkeit schneller;



Drücken sie nach unten, um den Radius zu erweitern



Drücken sie nach oben, um den Radius zu verringern

Höhenhaltemodus

Intelligenter Höhen-Kontroll Modus kann die benötigte Höhe leichter halten, und einem Fluganfänger einen stabilen Flug ermöglichen. Sie können sich dadurch mehr auf die Fotografie fokussieren.

Beachten sie: Wenn der Propellor oder Motor beschädigt ist, funktioniert die Konstante Höhe Funktion nicht. Falls der Atmosphärische Druck oder das Wetter nicht stabil ist, funktioniert die Konstante Höhen Funktion auch nicht.

Fester Punkt Modus

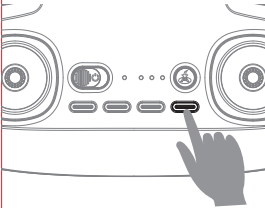
Intelligenter Höhen-Kontroll Modus kann die benötigte Höhe berechnen

Fixed point mode + altitude hold mode=spot hover, make the flight more stable, take photos more clear, and operate more easily.

*** The drone comes with GPS location and fixed-point. So before flying, please make sure that it has connected to GPS signal normally. Or it will become invalid.**

Schnell / Mittel /Langsam Geschwindigkeit Knopf

Drücken sie diesen Knopf. Sollte er bipen, bedeutet dies, dass der Langsame Modus "L" aktiviert ist. Bei zweimaligem Biepen ist der mittlere Modus "M" aktiviert, bei dreimaligem der Schnelle Modus "S"



1. Langsamer Modus "L"

Optimal für Anfänger bei ruhigem Wetter ohne Wind

2. Mittlerer Modus "M"

Optimal für etwas Fortgeschrittene, mit oder ohne Wind

3. Schneller Modus "S"

Optimal für Erfahrene in jeder Outdoor Kindition

Akkustand Niedrig Alarm

Wenn der Akku der Fernbedienung leer ist, wird diese ständig Biepen, um sie daran zu erinnern, die Drohne zu landen und die Batterien auszuwechseln.

Wenn der Akku der Drohne während des Fluges leer geht, wird diese Biepen, der Indikator wird aueuchten, und die Drohne wird an den Startpunkt zurückkehren.

Hinweis:Nach dem Niedrigen Batteriestandsalarm wird die Drohne zurückkehren. Der Aktionsradius verringert sich dann auf 20 Meter

Außer Kontrolle Schutz

Während des Fluges, falls die Drohne zu weit entfernt ist, wird die Fernbedienung Piepen, um sie dara zu erinnern.

Out of Control Protection

Falls das Signal zur Fernbedienung verloren geht, wird die Drohne Automatisch zum Startpunkt zurückkehren.

Die Drohne ist nicht mit einem Hindernisschutz System bei der Rückkehrung ausgestattet, bitte bachten sie dies und wählen eine Ausreichene Höhe

Während der folgenden Situationen kann der Außer Kontrolle Schutz aktiviert werden

- * Fernbedienung aus
- * Entfernung zu weit
- * Hinterniss zwischen Fernbedienung und Drohne
- * Signal unterbrochen

Blockade Sicherheit

1.Wenn der Propellor blockiert, und nicht dreht, leuchtet eine LED auf. Die Motoren hören auf zu drehen.

2. Schieben sie den linken Stick ganz nach unten, dann zu seiner normalen position. Dies hebt die Blockade auf, die LED leuchtet hell auf. Nun kann die Drohne normal starten.

APP Inofrmationen

Laden sie und installieren sie die App : potensic

Diese App gibt es für Apple und Android, bitte schauen sie im jeweiligen Appstore

1. Iphone Benutzer können diese App im App Store nden

2. Android Benutzer können diese App im Play Store nden

3. Sie können ebenfalls den QR Code scannen, um die App zu nden

4. UM Hilfe in der App zu nden, wählen sie dort den Menüpunkt "Hilfe" aus



Available on the
App Store

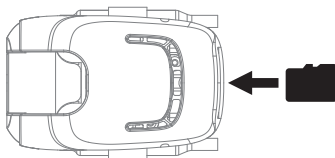


ANDROID APP ON
Google play

Fotos und Videos aufnehmen

1. Setzen Sie die TF-Karte in den Steckplatz der Kamera ein. Stellen Sie sicher, dass die Metallseite der Karte wie in Bild 21 nach oben zeigt

Picture 21



2. Die Fotos werden auf ihrem Handy und auf der SD Karte gespeichert, die Videos nur auf der SD Karte. Sie können diese jedoch separat Downloaden und anschauen, wenn das Telefon mit der Drohne verbunden ist.

Hinweis: Drücken sie auf das Video Icon, um das Video am Ende der Aufnahme zu speichern, ansonsten kann das Video nicht gespeichert werden.

3. Schalten Sie die Drohne zuerst aus, wenn Sie die Luftbildaufnahmen beenden. Nehmen Sie die TF-Karte heraus und stecken Sie sie in einen Kartenleser. Verbinden Sie den Kartenleser mit dem USB-Port des Computers. Sehen Sie sich nach einiger Zeit die Luftbilddaten von "Mein Computer" - "mobiler Datenträger" an.

Tipp: Bitte spielen Sie das Video oder Foto ab, nachdem Sie alle Luftbilddaten auf den Computer kopiert haben, und stellen Sie sicher, dass die Abspielsoftware das relative Format unterstützt.

Zubehör (einzeln zu kaufen)

Der Einfachheit halber werden die Ersatzteile aufgelistet, die Sie auswählen können. Diese können Sie beim örtlichen Verkäufer erwerben.



Oberes Drohnengehäuse

**Unteres
Drohnengehäuse**

A propeller

B propeller

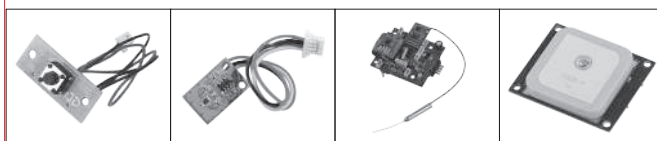


Fahrwerk

Batterie Halter

Lampenschirm

Kamera Adapter



Leistung platine

Magnettafel

Empfängerplatine

GPS-Modul














**LED-Platine links
(grüne LED /
weiße Buchse)**

**Linke hintere
LED-Platine
(Rote LED / Rote
Buchse)**

**Rechte vordere
LED-Platine
(Grüne LED / rote
Buchse)**

**LED-Platine hinten
rechts
(Rote LED / weiße
Buchse)**

| | | | |
|---|---|---|---|
|  |  |  |  |
| A Propellermotor (Black & White-Kabel / weiße Buchse) | B Propellermotor (Rotes & blaues Kabel / rote Buchse) | Lipo Batterie | USB-Ladegerät |
|  |  |  |  |
| Zahnrad | Welle | TF Karte | Kartenleser |
|  |  |  | |
| Schraubenzieher | Kamera Box | Fernbedienung | |

Wichtiger Hinweis

Unsere Produkte verbessern sich andauernd, leichte Abweichungen im Produkt sind jederzeit möglich.

Die Informationen und die Anleitung wurden sorgfältig überprüft, falls Fehler enthalten sind, liegt der Vorbehalt bei uns

Troubleshooting

| No. | Problem | Grund des Problems | Lösung |
|-----|---|--|---|
| 1 | Die Fernbedienungs-LED ist aus | 1. Batterie Schwach | 1. Ersetzen sie die Batterie |
| | | 2. Batterie nicht korrekt eingefügt | 2. Bauen sie die Batterie korrekt ein |
| | | 3. Schlechter Batteriekontakt | 3. Entfernen sie Dreck zwischen Batterie und Kontakt |
| 2 | Drohne und Fernbedienung konnten nicht verbinden | 1. Indikatorlicht ist aus | 1. Das selbe wie darüber |
| | | 2. Interferierendes Signal in der Nähe | 2. Starten sie die Drohne und die Fernbedienung neu |
| | | 3. Fehloperationen | 3. Kalibrieren die die Drohne Schritt für Schritt wie in der Anleitung |
| | | 4. Elektrische Komponenten beschädigt von z.B. Aufprall | 4. Kaufen sie Ersatzteile und ersetzen die Defekten |
| 3 | Die Drohne hat zu wenig Leistung oder kann nicht fliegen | 1. Der Propellor ist ernsthaft deformiert | 1. Ersetzen sie den Propeller |
| | | 2. Schwacher Akku | 2. Laden sie den Akku auf |
| | | 3. Falsch installierter Propeller | 3. Installieren sie den Propeller entsprechend der Anleitung |
| 4 | Die Drohne hebt nicht ab und fliegt in eine Richtung | 1. Falsche Kalibrierung | 1. Bitte Kalibrieren sie erneut |
| | | 2. Der Propellor ist ernsthaft deformiert | 2. Ersetzen sie den Propeller |
| | | 3. Die Motorhalterung ist nach einem Zusammenstoß deformiert | 3. Ersetzen sie die Motorhalterung |
| | | 4. Das Gyroskop ist nach einem Zusammenstoß Beschädigt | 4. Stellen sie die Drohne 10 Min auf den Boden um eine erneute Kalibrierung einzuleiten |
| | | 5. Motor ist beschädigt | 5. Ersetzen sie den Motor |
| | | 6. Defekter Kompass | 6. Kalibrieren sie den Kompass erneut. |
| 5 | Die Drohnen Indikator LED ist aus | 1. Akku schwach | 1. Laden sie den Akku auf |
| | | 2. Der Akku ist defekt | 2. Kaufen sie einen neuen Akku |
| | | 3. schlechter Akku-Kontakt | 3. Entfernen und führen sie den Akku wieder ein |
| 6 | Kein Bild wird übertragen | 1. Es gibt ein Interferierendes Signal in der Nähe | 1. Versuchen sie es an einem anderen Ort |
| | | 2. Kamera ist beschädigt | 2. Ersetzen sie die Kamera |
| 7 | Schwierig mit dem Handy zu steuern | Nicht erfahren genug | Üben sie und lesen sie die Handy-Bedienungsanleitung genau durch |
| 8 | Hält die Höhe nicht | 1. Der Propeller ist ernsthaft deformiert | 1. Propeller Ersetzen |
| | | 2. Der Motor ist beschädigt | 2. Motor Ersetzen |
| | | 3. Der Atmosphärendruck ist nicht stabil | 3. Befolgen sie die "Höhe Halten Modus" Anweisungen |
| 9 | Kann die Position nicht halten | Ist das GPS aktiviert und verbunden oder nicht? | Suchen sie erneut, um das GPS Signal zu bekommen |
| 10 | Suche erfolgt, doch GPS Signal kann nicht gefunden werden | 1. GPS Modul ist beschädigt | 1. Bitte setzen sie ein neues Modul ein |
| | | 2. Schlechte Verbindung | 2. Bitte überprüfen sie, ob das GPS Modul korrekt verbunden ist |

FCC-Hinweis

Dieses Gerät wurde getestet und entspricht dem Grenzwerte für ein digitales Gerät der Klasse B gemäß Teil 15 des FCC-Regeln. Diese Grenzwerte sind so ausgelegt, dass sie angemessen sind Schutz vor schädlichen Störungen in einem Wohnhaus Installation. Dieses Gerät erzeugt Nutzungen und kann ausstrahlen Radiofrequenz Energie und, wenn nicht installiert und in Übereinstimmung mit den Anweisungen, kann schädlich sein Störungen der Funkkommunikation. Es gibt jedoch keine garantieren, dass keine Interferenz in einem bestimmten auftritt Installation. Wenn dieses Gerät schädliche Interferenzen verursacht zum Radio- oder Fernsehempfang, der durch bestimmt werden kann Beim Aus- und Einschalten des Geräts wird der Benutzer dazu aufgefordert versuchen Sie, die Störung durch einen oder mehrere der

- Richten Sie die Empfangsantenne neu aus oder verlagern Sie sie.
- Erhöhen Sie den Abstand zwischen dem Gerät und dem Empfänger.
- Schließen Sie das Gerät an eine andere Steckdose an von dem, an den der Empfänger angeschlossen ist.

WARNUNG: Änderungen oder Modifikationen, die nicht ausdrücklich erlaubt sind können den Benutzer das betreiben der Ausrüstung verbieten

FCC-Hinweis:

Das Gerät kann Hochfrequenzenergie erzeugen oder verwenden. Änderungen oder Modifikationen an diesem Gerät können zu schädlichen Störungen führen, außer die Änderungen sind ausdrücklich in der Bedienungsanleitung genehmigt. Nicht vom Hersteller autorisierte Änderungen kann die Berechtigung des Benutzers zur Betreibung dieses Gerätes ungültig machen. Dieses Gerät entspricht Teil 15 der FCC-Vorschriften. Betrieb unterliegt den folgenden zwei Bedingungen:

- (1) Dieses Gerät darf keine schädlichen Störungen verursachen.
- (2) Dieses Gerät muss empfangene Störungen akzeptieren, einschließlich Störungen, die zu unerwünschtem Betrieb führen können.

FCC-Strahlungsexpositionserklärung

Das Gerät wurde so evaluiert, dass es die allgemeine Anforderung an die HF-Belastung erfüllt.

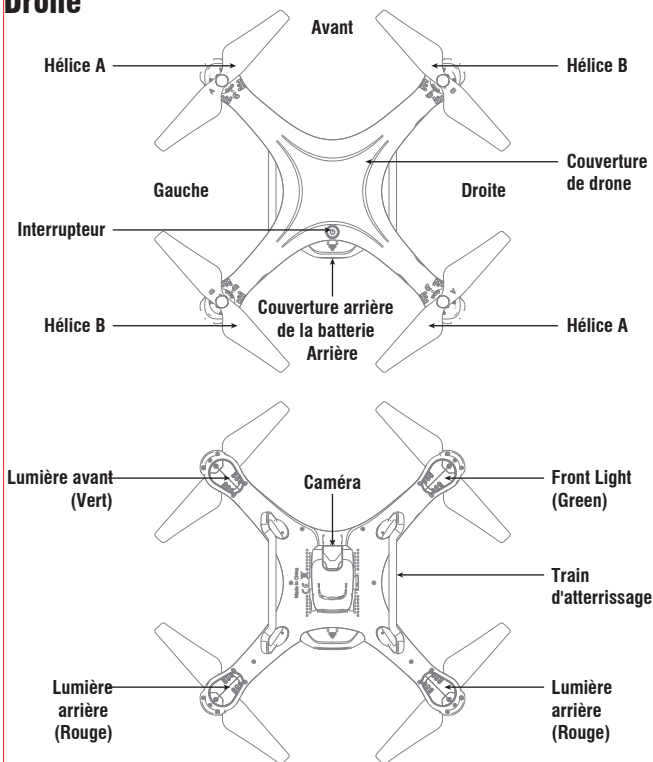
Das Gerät kann ohne Einschränkungen in tragbaren Belichtungsbedingungen verwendet werden.



MADE IN CHINA

Vue d'ensemble du drone et de la télécommande

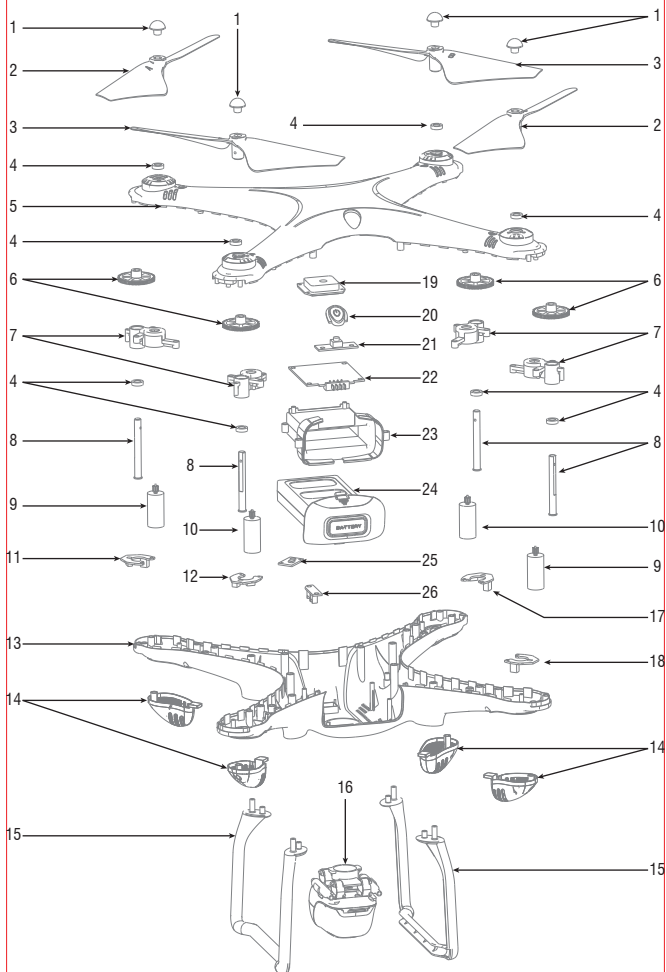
Drone



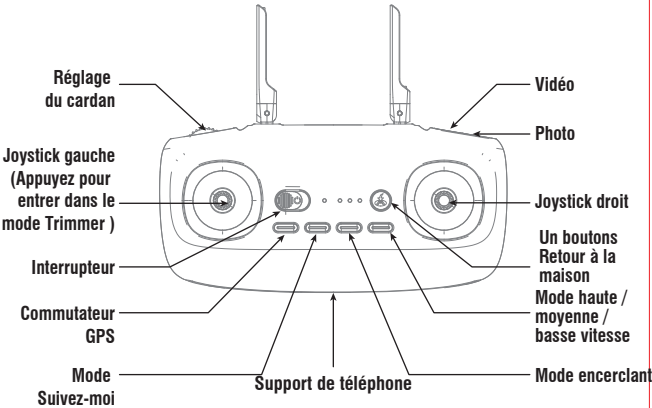
Paramètre principal

| | | | |
|--------------------------------|--------------------|-----------------------------------|--------------------------------------|
| Drone taille | 423x423x160mm | Distance et rayon de vol | Environ 150 m (Sans interférence) |
| Drone poids | 230 g | Distance et rayon de transmission | Environ 150 m (Adaptateur de caméra) |
| Diamètre de l'hélice | 190mm | | |
| Temps de vol | Environ 16 minutes | Résolution de la caméra | 1920x1080P |
| Batterie de drone | 7.4V 1000mAh | Mode de contrôle de drone | 2.4GHz |
| Temps de charge de la batterie | Environ 200 mins | Type de transmission | 5.8GHz |

Vue éclatée



| No. | NOM | No. | NOM |
|-----|---|-----|---|
| 1 | Bouchon d'Hélice | 13 | Fond de drone |
| 2 | Hélice A | 14 | Abat-jour |
| 3 | Hélice B | 15 | Train d'atterrissage |
| 4 | Palier | 16 | Boîte de caméra |
| 5 | Couverture de drone | 17 | Panneau LED avant droite (lumière vert / fiche rouge) |
| 6 | Engrenage | 18 | Panneau LED arrière droite (lumière rouge / fiche blanche) |
| 7 | Moteur support | 19 | Module GPS |
| 8 | Arbre | 20 | Bouton d'alimentation |
| 9 | A. hélice moteur (câble noir et blanc / fiche blanche) | 21 | Panneau du bouton d'alimentation |
| | | 22 | Panneau de réception |
| 10 | B. hélice moteur (câble rouge et bleu / fiche rouge) | 23 | Support de batterie |
| | | 24 | Batterie lipo |
| 11 | Panneau LED avant gauche (lumière verte / fiche blanche) | 25 | Panneau magnétique |
| | | 26 | Adaptateur de caméra |
| 12 | Panneau LED arrière gauche(lumière rouge / fiche rouge) | | |



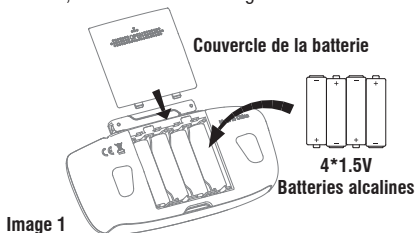
Bouton fonction

| | |
|------------------------|---|
| Joystick gauche | Pour contrôler le drone haut / bas / tourner à gauche / tourner à droite |
| Joystick droit: | Pour contrôler le drone en avant / arrière / voler à côté gauche / voler à côté droite. |

| | |
|--|---|
| Interrupteur: | Poussez l'interrupteur d'alimentation vers la droite et allumez l'émetteur, et éteignez-le au retour. |
| Bouton de réglage du cardan | Faites glisser le bouton pour régler l'angle de la caméra de haut en bas. |
| Commutateur GPS | Cliquez sur le bouton pour activer / désactiver la fonction GPS. |
| Bouton de suivez-moi | Cliquez sur le bouton pour entrer dans la fonction de suivez-moi, cliquez à nouveau pour quitter. |
| Bouton encerclant | Cliquez sur le bouton pour entrer dans la fonction encerclante, cliquez à nouveau pour quitter. |
| Haute / moyenne / basse vitesse | Appuyez brièvement sur le bouton pour passer du mode haute / moyenne / basse vitesse. |
| Un bouton de retour | En mode GPS, cliquez sur ce bouton, puis le drone commence à revenir. Pendant le retour et cliquez à nouveau sur ce bouton pour quitter le mode de retour. |
| Photo | Cliquez sur ce bouton, il prend une photo. Cliquez sur ce bouton constamment, ça prend plusieurs photos. |
| Vidéo | Cliquez une fois sur ce bouton, il commence à enregistrer, puis cliquez à nouveau pour quitter. |
| Bouton mode trimmer | Appuyez sur le bouton, tirez le joystick dans la direction qui doit être ajustée, puis il peut tourner dans la direction que vous voulez. Relâchez pour sortir. |

Installation de la batterie

Ouvrez le couvercle du compartiment des piles situé à l'arrière de l'émetteur et insérez 4 piles alcalines (AA, non fournies) dans le boîtier conformément aux instructions de l'électrode, comme illustré à la figure 1.



Remarque:

1. Assurez-vous que les électrodes sont correctes.
2. Ne mélangez pas des batteries neuves et usagées.
3. Ne mélangez pas différents types de batteries.
4. Ne chargez pas la batterie non rechargeable.

Les méthodes d'installation du téléphone mobile

Tenez la boucle inférieure de la télécommande, abaissez le support jusqu'à ce qu'il puisse s'adapter au téléphone portable, mettez-le sur le téléphone, puis relâchez-le, le téléphone est bien fixé. (Photo 2/3)

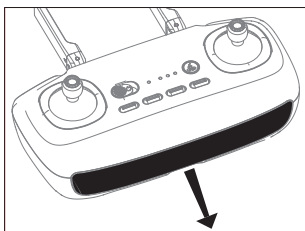


Photo 2

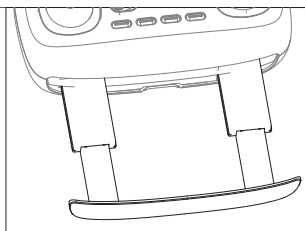


Photo 3

Remarque: ne verrouillez pas les boutons du téléphone.

Pièces installation et démontage

Instruction de chargement pour batterie de drone

1. Connectez d'abord la batterie du drone avec un câble USB, puis choisissez l'une des méthodes décrites ci-dessous pour connecter avec la prise USB.
2. Le voyant USB rouge reste allumé lors du chargement de la batterie du drone et le voyant USB devient vert lorsqu'il est complètement chargé.

*** Pour une charge plus rapide, il est recommandé d'utiliser un adaptateur avec un courant de sortie de 5V 2A (non fourni) pour charger la batterie.**



Chargeur de téléphone



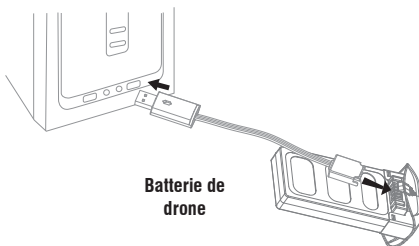
Banque de puissance



Chargement de l'ordinateur



Chargeur de voiture



Batterie de drone



Batterie Li-Po Disposition & Recyclage

Les batteries au lithium-polymère usagées ne doivent pas être placées avec les ordures ménagères. Veuillez contacter l'agence locale pour l'environnement ou les déchets, le fournisseur de votre modèle ou le centre de recyclage de piles Li-Po le plus proche.



Installation et démontage du train d'atterrissage

Comme le montre le diagramme, dirigez la colonne du train d'atterrissage vers le trou du corps et appuyez dessus, puis serrez les vis du train. Lors du démontage, desserrez les vis et sortez le train d'atterrissage (photo 4).

Remarque: Placez le train d'atterrissage près du niveau du drone, sinon il serait instable et affectera la stabilité du drone.

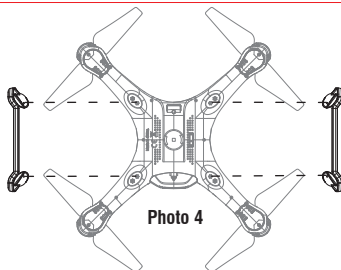


Photo 4

Installation et démontage de l'hélice

1. Utilisez le tournevis dans le sens contraire des aiguilles d'une montre pour retirer la vis, puis retirez l'hélice endommagée (photo 5).
2. Remplacez l'hélice dans le même sens de rotation, visez le trou de vis pour l'installer, puis serrez la vis dans le sens des aiguilles d'une montre.

Remarque: Lors de l'installation, assurez-vous que les hélices sont correctement installées, sinon le drone ne peut pas voler normalement.

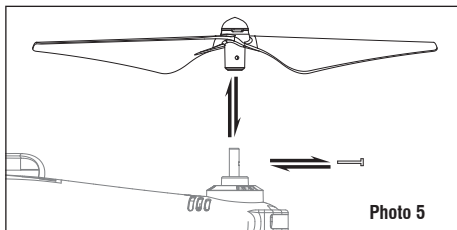


Photo 5

Schéma de remplacement du moteur

1. Retirez la vis et l'abat-jour à l'aide d'un tournevis dans le sens contraire des aiguilles d'une montre, puis retirez le moteur endommagé après avoir débranché la terminaison du moteur.
2. Remplacez par le même moteur neuf, connectez le câble du moteur, mettez l'abat-jour en place, puis serrez les vis dans le sens des aiguilles d'une montre.

Avertissement: Veillez à ne pas endommager la carte LED en retirant le moteur.

Remarque: il est indispensable que le sens de rotation du moteur soit identique ou que le drone ne puisse pas voler.

Suggestions d'utilisation du moteur:

Il est normal qu'après avoir utilisé pendant un certain temps, la performance du moteur va diminuer. Veuillez acheter un nouveau pour le remplacer.

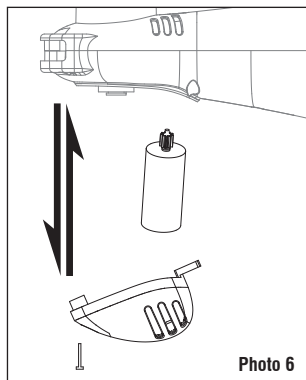


Photo 6

Schéma d'installation de la caméra

Lorsque vous installez le boîtier de la caméra, connectez le drone et la fiche de la caméra, alignez la boucle du boîtier de la caméra avec la boucle du siège de la caméra du drone (photo 11), puis appuyez et faites pivoter de 90 degrés.

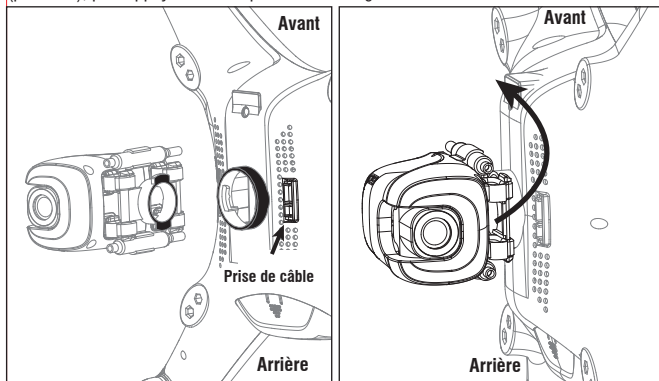


Schéma de chargement et déchargement de la batterie

Lors de l'installation, il est indispensable d'appuyer sur deux boucles de la batterie, puis poussez la batterie au bon endroit (Photo 18).

Lors du démontage, appuyez sur les deux boucles de la batterie, puis retirez-le.

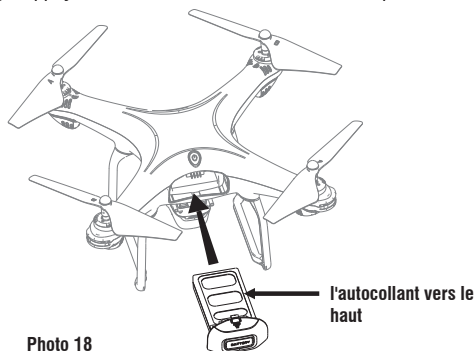


Photo 18

Précautions avant de voler

1. Assurez-vous que la batterie du drone et de l'émetteur sont complètement chargée.
2. Assurez-vous que le joystick gauche de l'émetteur est en position centrale
3. Respectez strictement l'ordre d'activation et de désactivation avant l'opération. Allumez l'alimentation de l'émetteur d'abord, puis allumez la puissance du drone avant de voler ; éteignez d'abord la puissance du drone, puis éteignez l'alimentation de l'émetteur lorsque vous avez terminé la volée. Un ordre d'activation et de désactivation inadéquat risque de rendre le drone incontrôlable et de menacer la sécurité des personnes. Veuillez cultiver une habitude correcte d'allumer et éteindre.
- 4) Assurez-vous que la connexion entre la batterie et le moteur est solide. Les vibrations durables peuvent desserrer le connecteur d'alimentation et ce qui peut entraîner une perte de contrôle du drone.
- 5) Une mauvaise opération peut provoquer un crash du drone, ce qui peut provoquer un moteur défectueux et du bruit, puis affecter l'état de vol ou même arrêter le vol. Veuillez vous rendre au distributeur local pour acheter de nouvelles pièces et les remplacer afin que le drone revienne à son meilleur statut.

Étapes de vol

Appariement de fréquence



Allumer l'émetteur



Tirez le joystick gauche vers la position la plus basse, puis relâchez, le voyant clignote lentement. Il indique que l'émetteur est prêt pour l'appariement.

Maintenez le bouton d'alimentation enfoncé pendant deux secondes pour démarrer le drone. Lorsque la fréquence est appariée avec succès, le voyant de navigation gauche continue à clignoter, tandis que le voyant de navigation de droite est éteint. Il montre ainsi qu'il entre dans l'état de calibration du niveau de boussole.



It must be placed on the horizontal ground!

Calibrage du compas

Faire pivoter le drone horizontalement (photo 19) jusqu'à ce que l'émetteur sonne longtemps «di ...» et indique que l'étalonnage horizontal est terminé. La LED de gauche reste allumée et la LED de droite clignote, il passe en état de calibrage vertical. Faire pivoter le drone verticalement (photo 20), jusqu'à ce que l'émetteur sonne longtemps «di ...», il indique que l'étalonnage vertical est terminé et que les quatre voyants clignotent et tournent.

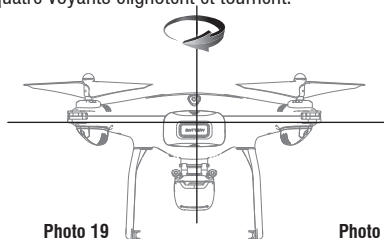


Photo 19
Calibrage horizontal

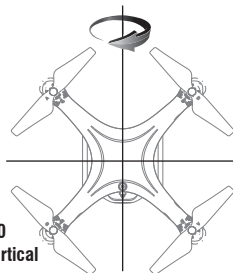


Photo 20
Calibrage vertical

Remarque: Il est indispensable d'avoir la calibration de la boussole en premier à chaque démarrage du drone, sinon le drone ne peut pas voler normalement.

Recherche de signal GPS

Après avoir apparié la fréquence avec succès, le drone entre pour rechercher le signal GPS automatiquement.

Lorsque le voyant bleu gauche de l'émetteur passe du flash à un brillant continu, cela signifie que la connexion du signal GPS est terminée avec succès. Sinon, le drone ne peut pas voler.

Activer / désactiver le signal GPS

Activer / désactiver le signal GPS

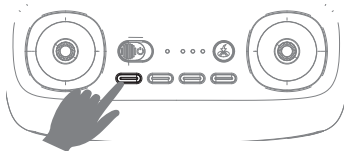
Désactiver:

Cliquez sur le bouton, l'émetteur émettra le son «di», le voyant bleu de l'émetteur est éteint pour indiquer que la fonction GPS est désactivée. (Cette fonction convient aux situations où le signal GPS est faible ou à l'intérieur. Lorsque la fonction GPS est désactivée, la fonction de point fixe est également désactivée.)

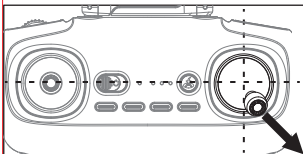
Activer:

Répétez l'action ci-dessus après cinq secondes, vous pouvez redémarrer la fonction GPS.

Répétez l'action ci-dessus après cinq secondes, vous pouvez redémarrer la fonction GPS.



Calibration (Cette action est utilisée lors d'un vol anormal)



Après avoir terminé le calibrage du compas, poussez le joystick droit vers le bas à droite à 45 degrés. Lorsque la lumière du drone clignotent rapidement, relâchez le levier, ce qui signifie que le calibrage du gyroscope est terminé.

Conseils: Lorsque le drone est violemment impacté ou crashé, il peut provoquer le gyroscope ne peut pas récupérer et rendre difficile à contrôler, à ce moment, vous devez éteindre puis rallumer le drone pour procéder à l'étalonnage. Il est indispensable de placer le drone sur le sol horizontal.

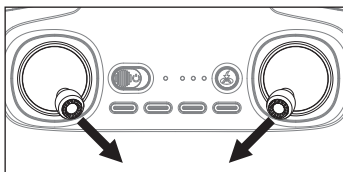
Déverrouiller / verrouiller le moteur

Déverrouiller le moteur:

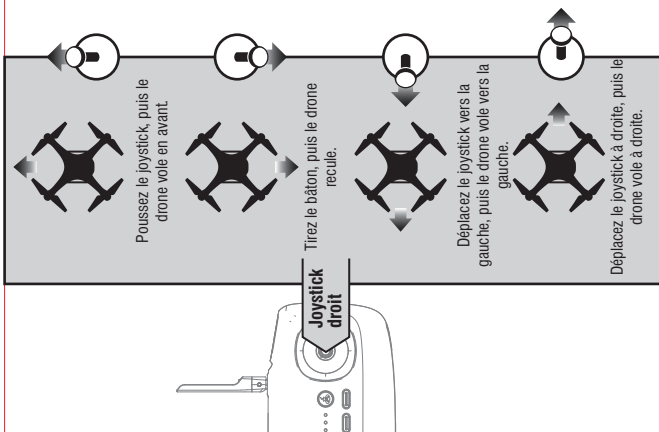
Poussez le joystick gauche et droite vers l'intérieur jusqu'à l'angle 45 degrés

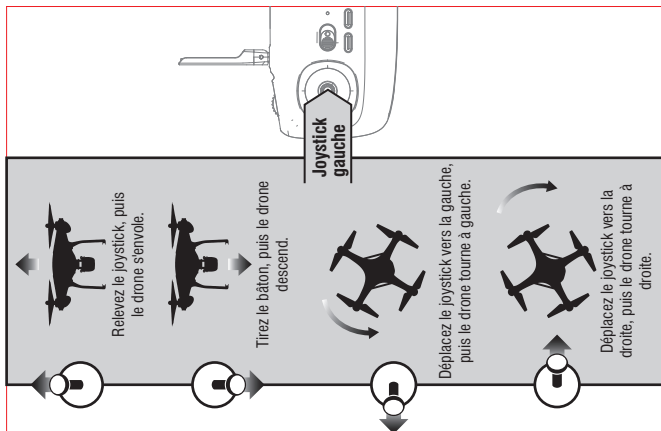
Verrouiller le moteur:

L'opération arrêtera immédiatement le fonctionnement du moteur juste avant le décollage du drone.

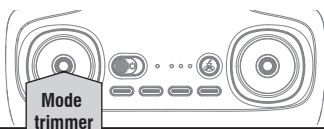


Contrôle de vol





Mode trimmer



Trimmer avant et arrière

Lors du décollage, si le drone bascule vers l'avant, appuyez sur le bouton du trimmer et poussez le joystick droit vers l'arrière. Sinon, poussez en avant.

Trimmer latéral gauche et droite

Lors du décollage, si le drone s'incline vers la gauche, appuyez sur le bouton de trimmer et poussez le joystick droit vers la droite pour le régler. Sinon, appuyez sur la gauche.

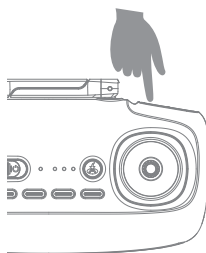
Trimmer tournant gauche et droite

Lors du décollage, si la tête du drone tourne vers la gauche, puis appuyez sur le bouton de trimmer et appuyez sur le stick gauche vers la droite. Sinon, appuyez sur la gauche.

Fonction Introduction

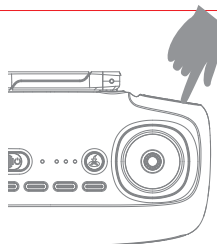
Enregistrer une vidéo

Lorsque vous prenez une vidéo, cliquez sur le bouton pour commencer à enregistrer une vidéo. L'émetteur sonne «didi» pour vous le rappeler. Cliquez à nouveau sur le bouton pour arrêter de prendre une vidéo lorsque vous souhaitez arrêter.



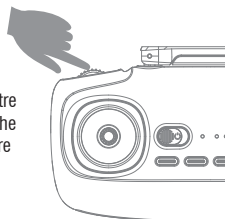
Prendre une photo

Lorsque vous prenez des photos, cliquez sur le bouton pour prendre une photo. Si vous cliquez sur le bouton continuellement, vous pouvez prendre plusieurs photos (Lorsque vous prenez des photos, cliquez sur le bouton, l'émetteur sonne "di" pour vous le rappeler).



Réglage du cardan

Faites glisser le bouton de réglage du cardan, le cardan commence à basculer de haut en bas, avec la vidéo dans votre téléphone, vous pouvez la faire pivoter à l'angle souhaité, lâchez le bouton, la fonction du cardan s'arrête. Vous pouvez prendre des photos et des vidéos à cet angle.



Un bouton de retour

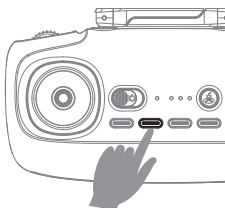
En vol, cliquez sur ce bouton, puis l'émetteur émettra un bip long «di», il indiquera que le drone commence à revenir. (Lors du retour, l'émetteur émettra un bip continu pour le rappeler) Retour au début. (Pendant le retour et cliquez à nouveau sur ce bouton, puis quittez de revenir.)



Remarque: Lors du retour, le joystick d'émetteur ne peut pas contrôler le drone, vous devez attendre que le drone revienne au point de décollage et conserve le même sens de décollage. Le joystick d'émetteur peut alors contrôler à nouveau le drone.

Fonction de Suivez-moi

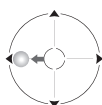
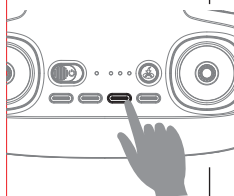
La fonction de suivez-moi est basée sur le signal APP mobile, donc, Assurez-vous que l'émetteur et l'APP sont correctement connectés, ouvrez également le service de localisation de téléphone mobile en même temps. Sinon, cette fonction sera invalide.



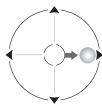
Vol encerclant

Cliquez sur le bouton entourant, l'émetteur fera le son de "di", alors il va à la fonction de vol encerclant. Le drone volera automatiquement vers un emplacement par défaut, en attendant de l'indication. Ajustez la vitesse et la direction du drone en manipulant le joystick droit. Le rayon par défaut est le minimum, le drone ne vol qu'en dehors de cette plage.

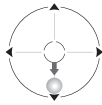
En état de vol encerclant, le joystick gauche ne pouvait contrôler que la hauteur de vol du drone.



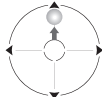
En état de vol encerclant, le joystick gauche ne pouvait contrôler que la hauteur de vol du drone.



Tourner à droite, le drone vole dans le sens antihoraire; Si vous vous déplacez plus loin à droite, la vitesse de vol encerclant deviendra plus rapide;



Aller vers la basse pour augmenter le rayon du cercle;



Aller vers le haut pour rétrécir le rayon du cercle.

Mode de maintien d'altitude

Le contrôle de vol intelligent peut calculer la hauteur suspendue, il a des performances de contrôle plus stables pour permettre au débutant de l'utiliser facilement. Relâchez le joystick, le drone peut automatiquement être suspendu pour répondre au besoin de manipulation d'une seule main. La photo aérienne est plus nette.

Remarque: Si l'hélice est déformée ou si le moteur est endommagé, la fonction de maintien de l'altitude ne peut pas être utilisée. L'instabilité de la pression atmosphérique ou les conditions météorologiques, la fonction de maintien de l'altitude ne peut pas être utilisée normalement.

Mode de localisation

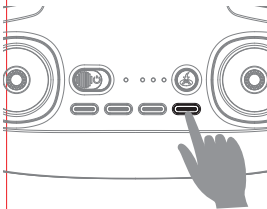
Le contrôle de vol intelligent peut calculer la hauteur suspendue.

Mode de localisation + Mode de maintien d'altitude = vol stationnaire, le vol est plus stable, la photographie aérienne est plus claire et le fonctionnement est plus simple.

*** Le drone est équipé avec une localisation GPS et un point fixe. Donc, avant de voler, assurez-vous qu'il est connecté au signal GPS normalement. Ou il deviendra invalide.**

Mode de Haute / Moyenne / Basse vitesse

Appuyez sur ce bouton, puis il sonnera "di", cela signi



Mode de basse vitesse (Mode L)

1. Le mode de basse vitesse convient aux débutants.

Mode de vitesse moyenne (Mode M)

2. Le mode de vitesse moyenne est adapté pour que les pilotes habiles jouent dans la douce brise.

Mode de haute vitesse (Mode H)

3. Le mode de haute vitesse est adapté pour que les experts puissent faire les cascades aérienne en extérieur.

Alarme de batterie faible

Lorsque l'émetteur est dans la batterie faible, l'émetteur sonne "di ... di ... di ..." pour rappeler à l'utilisateur d'atterrir le drone pour remplacer les batteries le plus tôt possible. En vol, si la batterie du drone est faible, l'émetteur sonne "di ... di ... di ..." pour vous rappeler, les voyants du drone passeront de lumineux solide au flash. Après l'alarme, le drone est automatiquement retourné au point de décollage.

Avis: Après une alarme de batterie faible, le drone reviendra à la maison et sa portée contrôlable sera dans un rayon de 20 mètres.

Alarme hors de portée

Lorsque le drone vole au-delà de la distance maximale de la télécommande, l'émetteur émettra un bip «didi ... didi ... didi ...» pour avertir l'utilisateur de faire revenir le drone à portée immédiate.

Protection hors de contrôle

La protection hors de contrôle fait référence à la fonction du système de contrôle de vol qui contrôle automatiquement le vol du drone pour qu'il revienne au point de retour après avoir reçu le signal de la télécommande (c'est-à-dire hors de contrôle) et le drone commence à descendre, ce qui peut réduire sa perte ou sa chute.

Le drone n'a pas la fonction d'éviter les obstacles lors du vol de retour incontrôlé. L'utilisateur peut définir la valeur de l'altitude de retour pour éviter les obstacles sur le chemin du retour.

Les situation suivantes peuvent entrer en mode de protection hors de contrôle

- * L'état de l'émetteur est désactivé.
- * La distance de vol dépasse la distance eff
- * Il y a des obstacles entre la télécommande et le drone.
- * Le signal de la télécommande est perturbé

Protection bloquée

1. Lorsque les hélices sont bloquées, la LED du drone clignote rapidement et active la fonction de protection bloquée et les moteurs cessent de fonctionner.

2. Tirez le joystick gauche vers la position la plus basse et revenez au centre, la LED du drone s'allumera, la protection bloquée sera libérée et le drone pourra voler à nouveau.

Connaissez votre APP

Téléchargez et installez APP: potensic

Ce logiciel est adapté aux téléphones mobiles des systèmes IOS et Android. Téléchargez-le et installez-le via APP Store.

1. L'utilisateur d' ISO peut naviguer sur l'App Store pour rechercher potensic à télécharger.
2. L'utilisateur d'Android peut naviguer sur Google Play pour rechercher potensic à télécharger.
3. Vous pouvez scanner le code QR à droite ou le code QR sur la boîte de couleur directement pour le télécharger et l'installer.
4. Pour opération spécifique, veuillez vérifier le menu d'aide dans APP.



Available on the
App Store

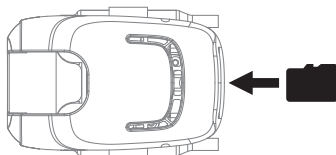


ANDROID APP ON
Google play

Prendre une photo et enregistrer une vidéo

1. Insérez la carte TF dans la fente de la caméra, assurez-vous que le côté métallique de la carte est orienté vers le haut, comme la photo # 21

Picture 21



2. La photo aérienne sera sauvegardée sur votre téléphone portable et sur la carte TF, alors que la vidéo ne sera sauvegardée que sur la carte TF. Mais vous pouvez télécharger la vidéo sur le téléphone mobile uniquement lorsque le téléphone mobile se connecte avec le drone WiFi et la carte TF dans la caméra du drone.

















Conseil: Cliquez sur l'icône vidéo pour enregistrer une vidéo à la fin de l'enregistrement, sinon la vidéo ne peut pas être enregistrée.

3. Éteignez le drone en premier lorsque vous avez terminé la photographie aérienne. Sortez la carte TF et insérez-la dans un lecteur de carte. Connectez le lecteur de carte avec le port USB de l'ordinateur. Après un moment, visualisez les données de photographie aérienne à partir de «mon ordinateur» - «disque mobile».

Tip: Please play the video or photo after coping all aerial photography data to computer and make sure the play software can support relative format.

Pièces de rechange (Vendu séparément)

Pour plus de commodité, les pièces de rechange sont listées et vous pouvez les acheter auprès du vendeur local.

| | | | |
|--|--|--|--|
|  |  |  |  |
| Couverture de drone | Fond de drone | A hélice | B hélice |
|  |  |  |  |
| Train d'atterrissage | Support de batterie | Abat-jour | Adaptateur de caméra |
|  |  |  |  |
| Plaque de puissance | Plaque magnétique | Plaque de récepteur | Module GPS |
|  |  |  |  |
| Plaque LED avant gauche (LED verte / prise blanche) | Plaque LED arrière gauche (LED rouge / prise rouge) | Plaque LED avant droite (LED verte / prise rouge) | Plaque LED arrière droite (LED rouge / prise blanche) |

| | | | |
|---|---|---|---|
|  |  |  |  |
| Moteur à hélice A (Câble noir et blanc / prise blanche) | Moteur à hélice B (câble rouge et bleu / prise rouge) | Batterie Lipo | Chargeur USB |
|  |  |  |  |
| Engrenage | Arbre | Carte TF | Lecteur de cartes |
|  |  |  | |
| Tournevis | Boîte de caméra | Émetteur | |

Avis important

Les produits de notre société s'améliorent tout le temps, la conception et les spécifications sont sujettes à modification sans préavis.

Toutes les informations de ce manuel ont été soigneusement vérifiées pour garantir leur exactitude, en cas d'erreur d'impression, notre société réserve le droit d'interprétation finale.

Dépannage

| No. | Problème | La cause du problème | Solution |
|-----|--|---|--|
| 1 | Le voyant de l'émetteur est éteint. | 1. Batterie faible. 2. Les batteries are incorrectly positionnées. 3. Mauvais contact. | 1. Remplacez la batterie de l'émetteur. 2. Installez la batterie en respectant les indicateurs de polarité. 3. Nettoyez la saleté entre la batterie et les contacts de la batterie. |
| 2 | Impossible d'apparier le drone avec l'émetteur. | 1. Le voyant est éteint 2. Il y a un signal d'interférence à proximité. 3. Mauvais fonctionnement. 4. Le composant électronique est endommagé pour un accident fréquent. | 1. Comme ci-dessus. 2. Redémarrez le drone et allumez l'émetteur. 3. Utilisez le drone étape par étape conformément au manuel d'utilisation. 4. Acheter des pièces de rechange auprès d'un vendeur local et remplacer les pièces endommagées. |
| 3 | Le drone est sous alimenté ou ne peut pas voler. | 1. L'hélice s'est considérablement déformée. 2. Batterie faible. 3. Installation incorrecte de l'hélice. | 1. Remplacez l'hélice. 2. Rechargez la batterie du drone. 3. Installation incorrecte de l'hélice au mode d'emploi |
| 4 | Le drone ne pouvait pas flotter et basculer à un côté. | 1. Mauvais calibrage. 2. L'hélice s'est considérablement déformée. 3. Le support du moteur s'est déformé après un violent choc. 4. Le gyroscope n'a pas été réinitialisé après une accident grave. 5. Le moteur est endommagé. 6. La boussole n'est pas calibré. | 1. Veuillez vous référer aux instructions d'étalonnage. 2. Remplacez l'hélice 3. Remplacez les pièces du support moteur 4. Placez le drone sur le sol plat pendant environ 10 minutes ou redémarrez le drone pour effectuer un nouveau calibrage. 5. Remplacez le moteur. 6. Calibrez la boussole |
| 5 | Le voyant du drone est éteint. | 1. Batterie faible. 2. La batterie est expirée ou sur une protection contre les décharges. 3. Mauvais contact. | 1. Rechargez la batterie du drone. 2. Achetez une nouvelle batterie du vendeur local pour remplacer la batterie ou la charger conformément au manuel d'utilisation. 3. Connectez et déconnectez la batterie. |
| 6 | Impossible de voir l'image. | 1. Il y a un signal d'interférence à proximité. 2. La caméra est endommagée. | 1. Pratiquez et lisez attentivement les instructions de contrôle du téléphone portable. 2. Remplacez la caméra. |
| 7 | Difficile à contrôler par téléphone portable. | Pas assez d'expérience. | Pratiquez et lisez attentivement les instructions de contrôle du téléphone portable. |
| 8 | Ne peut pas tenir l'altitude. | 1. L'hélice est sérieusement déformée. 2. Le moteur est endommagé. 3. La pression atmosphérique n'est pas stable. | 1. Remplacez l'hélice. 2. Remplacez le moteur. 3. Reportez-vous aux instructions du "Mode de maintien de l'altitude". |
| 9 | Impossible de tenir la position. | 1. Le GPS est-il connecté ou non? 2. Désordre après le décollage. | 1. Recherchez à nouveau pour connecter le signal GPS. 2. Comparez à nouveau la boussole; Sinon, remplacez une nouvelle plaque géomagnétique. |
| 10 | Recherché mais n'a pas pu trouver le signal GPS | Le module GPS est endommagé. | Le module GPS est endommagé. |

FCC Note

Cet équipement a été testé et déclaré conforme aux limites d'un appareil numérique de classe B, conformément à la partie 15 des règlements de la FCC. Ces limites sont conçues pour fournir une protection résidentielle contre les interférences nuisibles dans une installation résidentielle. Cet équipement génère, utilise et peut émettre de l'énergie radiofréquence et, s'il n'est pas installé et utilisé conformément aux instructions, il peut causer des interférences nuisibles aux communications radio. Cependant, il n'y a aucune garantie que des interférences nuisibles à la réception de la radio ou de la télévision, qui peut être déterminée en éteignant et en rallumant l'équipement, l'utilisateur est encouragé à essayer de corriger l'interférence par une ou plusieurs des mesures suivantes:

- Réorientez ou remplacez l'antenne de réception
- Augmentez la distance entre l'équipement et le récepteur.
- Connectez l'équipement à une prise d'un circuit différent de celui auquel le récepteur est connecté.

AVERTISSEMENT: Les changements ou modifications non expressément approuvés par la partie responsable de la conformité peuvent annuler le droit de l'utilisateur à utiliser l'équipement.

FCC Notice:

L'équipement peut générer ou utiliser une énergie de fréquence radio. Les changements ou modifications apportés à cet équipement peuvent provoquer des interférences nuisibles, à moins que les modifications ne soient expressément approuvées dans le manuel d'instructions. Les modifications non autorisées par le fabricant peuvent annuler le droit de l'utilisateur à utiliser cet appareil.

Cet appareil est conforme à la partie 15 des règles de la FCC. L'opération est soumise aux deux conditions suivantes:

- (1) Cet appareil ne doit pas causer d'interférences nuisibles
- (2) Cet appareil doit accepter toute interférence reçue, y compris les interférences pouvant entraîner un fonctionnement indésirable.

Declaration d'exposition aux radiations FCC

L'appareil a été évalué pour répondre aux exigences générales d'exposition aux RF.

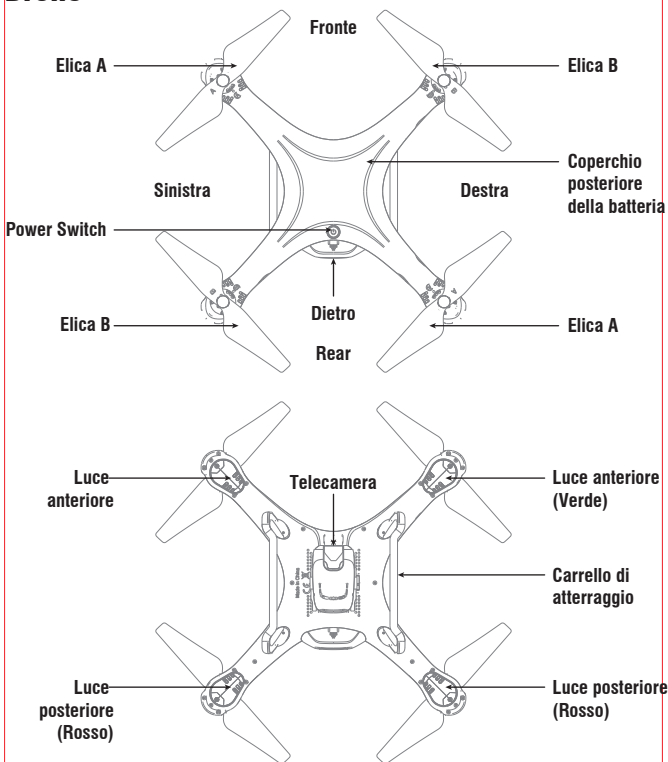
L'appareil peut être utilisé dans des conditions d'exposition portables sans restriction.



FABRIQUÉ EN CHINE

Panoramica di drone e trasmettitore

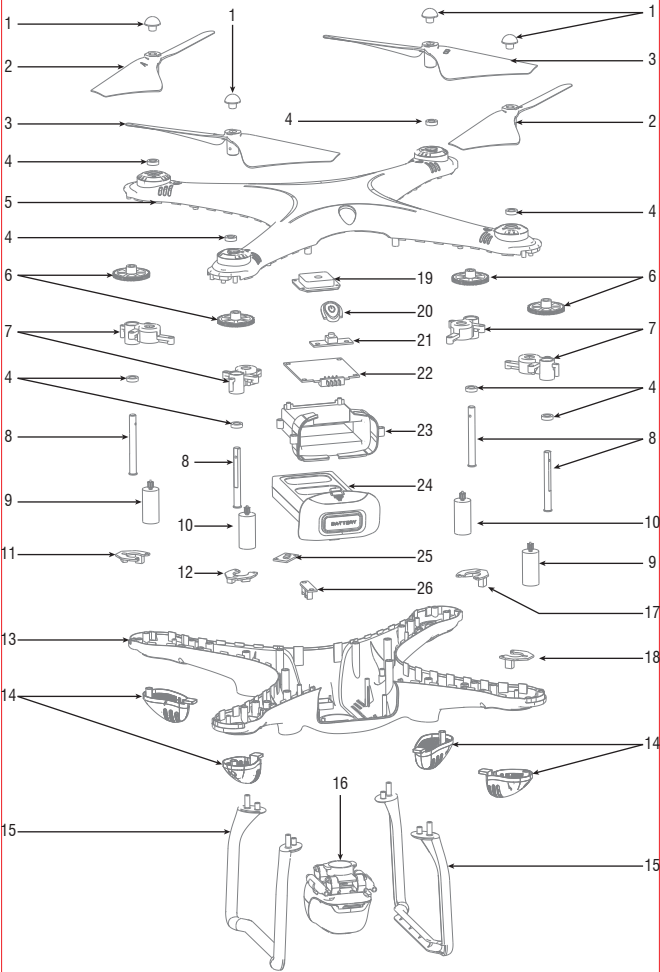
Drone



Parametro principale

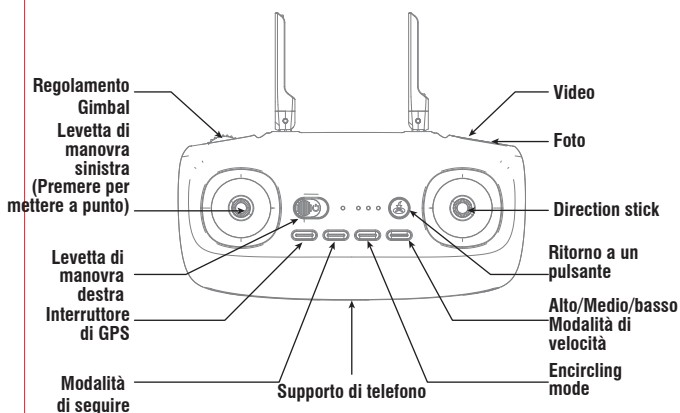
| | | | |
|----------------------------------|----------------|-----------------------------------|------------------------------------|
| Dimensione del drone | 423x423x160mm | Tempo di ricarica della batteria | About 150 m (Without interference) |
| Peso del drone | 230 g | Distanza di trasmissione e raggio | About 150 m (Without interference) |
| Diametro dell'elica | 190mm | | |
| Tempo di volo | About 16 mins | Risoluzione della telecamera | 1920x1080P |
| Batteria del drone | 7.4V 1000mAh | Modalità di controllo del Drone | 2.4GHz |
| Tempo di ricarica della batteria | About 200 mins | Tipo di trasmissione | 5.8GHz |

Vista esplosa



| No. | NOME | No. | NAME |
|-----|--|-----|--|
| 1 | Arresto dell'elica | 13 | Base del drone |
| 2 | Elica A | 14 | Paralume |
| 3 | Elica B | 15 | Carrello di atterraggio |
| 4 | Cuscinetto | 16 | Scatola della telecamera |
| 5 | Custodia del drone | 17 | Scheda della LED anteriore destra (luce verde / spina bianca) |
| 6 | Ingranaggio | | |
| 7 | Supporto del motore | 18 | Scheda della LED posteriore destra (luce rosso / spina rossa) |
| 8 | Asta | | |
| 9 | Motore dell'elica A (cavo bianco e nero / spina bianca) | 19 | Modulo GPS |
| | | 20 | Interruttore di alimentazione |
| 10 | Motore dell'elica B (cavo rosso e blu / spina rossa) | 21 | Tastiera di accensione |
| | | 22 | Scheda di ricevitore |
| 11 | Scheda della LED anteriore sinistra (luce verde / spina bianca) | 23 | Supporto di batteria |
| | | 24 | Batteria Lipo |
| 12 | Scheda della LED posteriore sinistra(luce rosso / spina rossa) | 25 | Lavagna magnetica |
| | | 26 | Adattatore per telecamera |

Trasmettitore



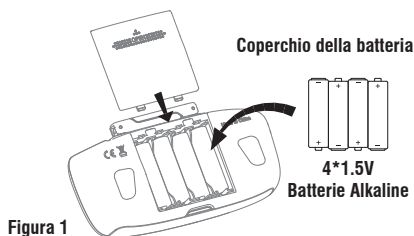
Funzione chiave

| | |
|-----------------------------|--|
| Levetta di manovra sinistra | Per controllare il drone su / giù / girare a sinistra / girare a destra. |
| Levetta di manovra destra | Per controllare il drone in avanti / indietro / lato sinistro volare / lato destro volare. |

| | |
|---|--|
| Interruttore di alimentazione | Spingere l'interruttore di alimentazione a destra e accendere il trasmettitore, spegnere quando si ritorna. |
| Chiave di regolazione del Gimbal | Far scorrere il tasto per regolare l'angolo della telecamera su e giù |
| Interruttore di GPS | Fare clic sul tasto per attivare / disattivare la funzione del GPS. |
| Tasto Seguire | Fare clic sul tasto per accedere alla funzione Seguire, fare nuovamente clic per uscire. |
| Tasto di accerchiamento | Fare clic sul tasto per accedere alla funzione di accerchiamento, fare nuovamente clic per uscire. |
| Velocità Alta / media / bassa | Premere brevemente il tasto per passare alla modalità alta / media / bassa velocità. |
| Ritorno a un pulsante | Per la modalità GPS, fare clic su questo pulsante, quindi il drone inizia a tornare. Mentre il ritorno, fai di nuovo clic su questo pulsante per uscire. |
| Foto | Clicca questo pulsante, si fa una foto. Fare clic su questo pulsante costantemente, si fa diverse foto. |
| Video | Fare clic su questo pulsante una volta, inizia a registrare video, e fare nuovamente clic per uscire. |
| Tasto modalità Trimmer | Premere il tasto, tirare la levetta nella direzione che richiede assettare, Allora può girare nella direzione che vuoi. Rilascia per uscire. |

Installazione della batteria

Aprire il coperchio della batteria sul retro del trasmettitore e inserire 4 batterie alcaline (AA, non incluse) nella scatola secondo le istruzioni dell'elettrodo, come mostrato nella Figura 1.



Nota Bene:

1. Assicurarsi che gli elettrodi siano corretti.
2. Non mischiare le batterie nuove e vecchie.
3. Non mischiare le batterie nei tipi diversi.
4. Non caricare la batteria non ricaricabile.

I metodi di installazione di cellulare

I metodi di installazione di cellulare

Tenere la fibbia inferiore del trasmettitore, tirare il supporto fino a quando non si adatta cellulare, mettere il cellulare e poi rilasciare, il cellulare è fissato bene. (Figura 2/3)

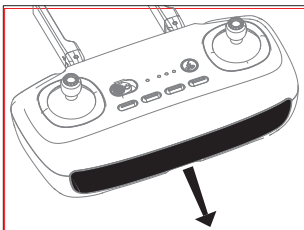


Figura 2

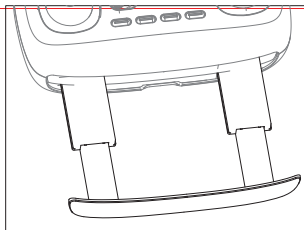


Figura 3

Avviso: non bloccare i pulsanti del telefono

L'Installazione e lo Smontaggio di Accessori

Chargelstruzioni di ricarica per la batteria di droneng Instruction for Drone Battery

1. Collegare la batteria di drone con il cavo USB anzitutto, poi scegliere uno dei metodo come mostrato nell'immagine sotto per il collegamento con la spina USB.
2. La lampadina d'indicatore USB rossa rimane accesa quando si carica la batteria del drone e la luce diventa verde quando completamente carica.

* Per una ricarica più rapida, si consiglia di utilizzare un adattatore con una corrente di uscita di 5 V 2 A (non incluso) per caricare la batteria



Caricatore del telefono



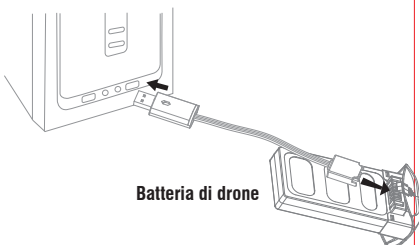
Caricabatterie portatile



Ricarica del computer



Caricatore da auto



Smaltimento e riciclaggio della batteria Li-Po

Le batterie sprecate ai polimeri di litio non devono essere collocate con i rifiuti domestici. Si prega di contattare l'agenzia locale per l'ambiente o i rifiuti o il fornitore del modello o il centro di riciclaggio delle batterie Li-Po più vicino.



Installazione e smontaggio del carrello di atterraggio

Come mostra il diagramma, puntare il montante del carrello di atterraggio sul foro del corpo e premere, poi serrare le viti sul carrello di atterraggio. Durante lo smontaggio, allentare le viti ed estrarre il carrello di atterraggio (figura 4).

Nota Bene: avvicinare il carrello di atterraggio al livello del drone, altrimenti sarà instabile e influenzerà la stabilità del drone.

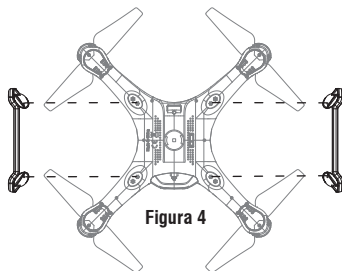


Figura 4

Propeller install and disassembly

1. Utilizzare il cacciavite in senso antiorario per estrarre la vite e quindi sollevare l'elica danneggiata (Figura 5).
2. Sostituire con la stessa nuova elica in direzione di rotazione, mirare al foro della vite per installarlo, poi serrare la vite in senso orario.

Avviso: durante il caricamento, assicurarsi che l'installazione sia corretta, altrimenti il drone non può volare normalmente.

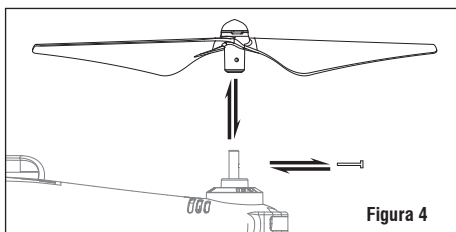


Figura 4

Diagramma della sostituzione del motore

1. Rimuovere la vite e il paralume con un cacciavite in senso antiorario e rimuovere il motore danneggiato dopo aver scollegato il terminatore del motore.
2. Sostituire con lo stesso nuovo motore, collegare il cavo del motore, inserire il paralume, poi serrare le viti in senso orario.

Avviso: prestare attenzione a non danneggiare la scheda LED quando si estrae il motore.

Nota bene: è assolutamente necessario che la direzione di rotazione del motore sia la stessa, altrimenti il drone non possa volare.

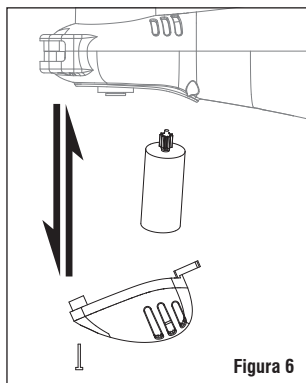


Figura 6

Suggestions for motor using:

It's normal that after using for a period of time, the motor performance will decrease, so please purchase a new one for replacement.

Diagramma di installazione della scatola della telecamera

Quando si installa la scatola della telecamera, collegare il drone e la presa della telecamera, puntare la fibbia della fotocamera nella posizione inferiore del drone (Figura 11), poi premere e ruotare di 90 gradi.

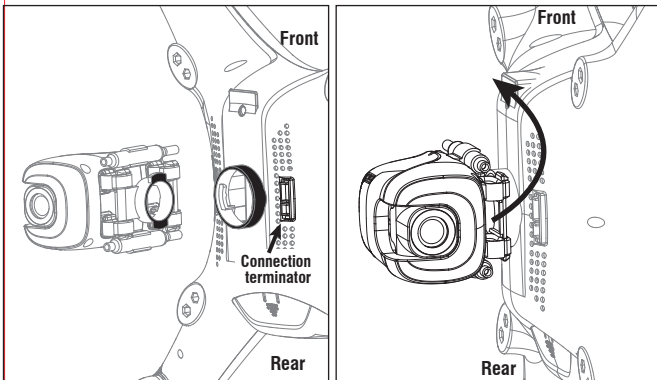


Diagramma di caricamento e scaricamento della batteria

Quando si installa, è necessario premere due fibbie del coperchio della batteria, poi spingere la scatola della batteria nel posto giusto (Figura 18);

Quando si smonta, premere due fibbie della scatola della batteria, poi estrarre la scatola della batteria.

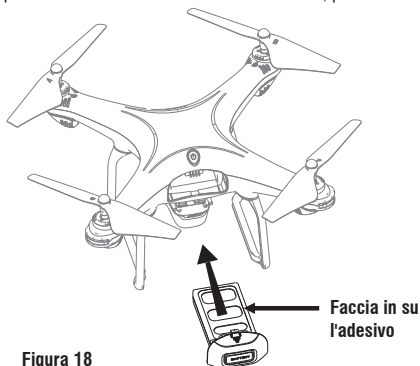


Figura 18

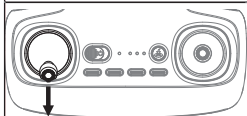
Lista di controllo prima del volo

- 1) Assicurarsi che la batteria del drone e del trasmettitore siano completamente cariche.
- 2) Assicurarsi che la levetta di manovra sinistra del trasmettitore sia nella posizione centrale.
- 3) Si prega di rispettare rigorosamente l'ordine di accensione e spegnimento prima dell'operazione. Accendere prima il trasmettitore e poi accendere il drone prima di volare; spegnere prima la potenza del drone e poi spegnere la potenza del trasmettitore al termine del volo. Accendere e spegnere correttamente l'ordine può causare il drone fuori controllo e minacciare la sicurezza delle persone. Si prega di coltivare una corretta abitudine di accendere e spegnere.
- 4) Assicurarsi che la connessione sia stabile tra la batteria e il motore, ecc. La vibrazione in corso potrebbe causare un cattivo collegamento del terminale di alimentazione che rende il drone fuori controllo.
- 5) Un funzionamento improprio può causare la caduta del drone, che può provocare guasti al motore e rumore, e quindi effettuare lo stato di volo o addirittura smettere di volare. Per favore, vai al distributore locale per acquistare nuove parti da sostituire in modo che il drone ritorni al suo stato migliore.

Passaggi di volo Accoppiamento di frequenza



Accendi il trasmettitore



Tirare la levetta di manovra sinistra nella posizione più bassa e rilasciare, la spia luminosa lampeggia lentamente. Indica che il trasmettitore entra nello stato di accoppiamento della frequenza.

Tenere premuto il pulsante di accensione per due secondi per avviare il drone, quando la frequenza è accoppiata correttamente, poi la luce di navigazione sinistra continua a lampeggiare, mentre la luce di navigazione destra è spenta. Quindi mostra che entra nello stato di calibrazione del livello della bussola.



Deve essere posizionato sul terreno orizzontale!

Calibrazione della bussola

Ruotando orizzontalmente il drone (Figura 19), fino a quando il trasmettitore suona a lungo "di ..." e mostra che la calibrazione orizzontale è terminata. Il LED di navigazione sinistro si illumina in modo fisso e il LED di navigazione destro lampeggia, entra nello stato di calibrazione verticale.

Ruotando verticalmente il drone (Figura 20), fino a quando il trasmettitore suona a lungo "di ...", mostra che la calibrazione verticale è terminata e che i quattro LED di navigazione lampeggiano e ruotano.

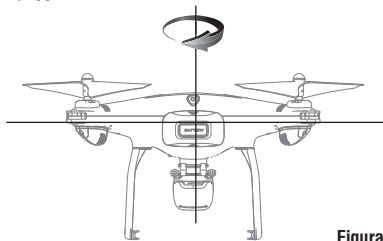


Figura 19
Calibrazione orizzontale

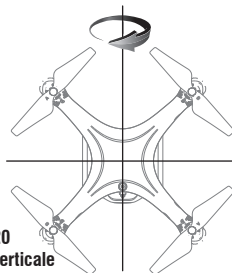


Figura 20
Calibrazione verticale

Consiglio: è necessario avere la calibrazione della bussola prima di ogni avvio del drone, oppure il drone non può volare normalmente.

Ricerca del segnale GPS

Dopo aver abbinato correttamente la frequenza, il drone entra per cercare automaticamente il segnale GPS.

Quando l'indicatore blu di sinistra del trasmettitore passa da lampeggiare a illuminare costantemente, indica che la connessione del segnale GPS è stata completata correttamente. Altrimenti, il drone non può volare.

Attiva / disattiva il segnale GPS

Il valore predefinito del GPS è attivo.

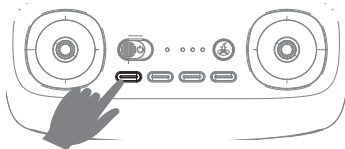
Disattiva:

Fare clic sul tasto, il trasmettitore emetterà il suono di "di", l'indicatore blu del trasmettitore è spento per indicare che la funzione del GPS è disattivata.

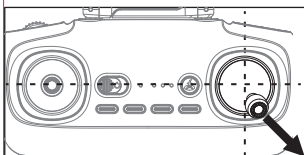
(La funzione è adatta per l'utilizzo in presenza di segnale GPS debole o interno, quando la funzione GPS è disattivata, così come la funzione punto fisso.) Attiva:

Ripeti sopra l'azione dopo cinque secondi, puoi riavviare la funzione GPS.

* La funzione può essere utilizzata solo quando il motore è bloccato.



Calibrazione (Questa azione viene utilizzata quando si vola in modo anomalo)



Dopo aver terminato la calibrazione della bussola, spingere la levetta di manovra destra in basso a destra di 45 gradi, le luci LED di drone lampeggeranno e rilascano, questo significa che la calibrazione del giroscopio è completata.

Suggerimenti: quando il drone subisce un impatto violento o si blocca, forse non è in grado di ripristinare il giroscopio e causa un controllo difficile, in tal caso, poi è necessario spegnerlo e riaccenderlo per eseguire la calibrazione. È un dovere mettere il drone sul terreno orizzontale.

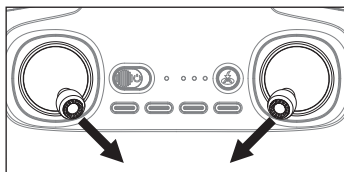
Sbloccare / Bloccare il motore

Sblocca il motore:

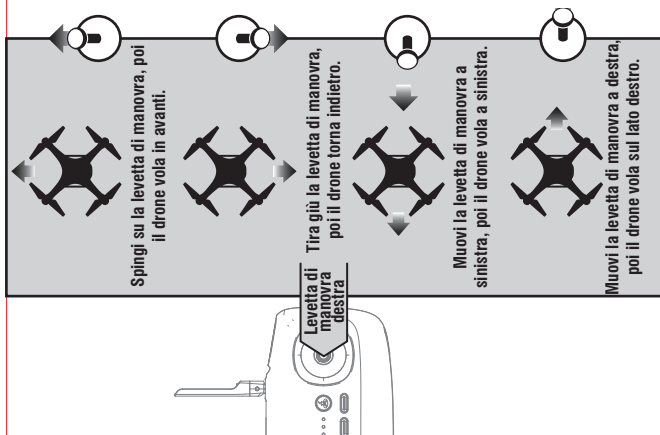
Spingere la levetta di manovra sinistra e destra verso l'interno fino all'angolo di 45 gradi simultaneamente.

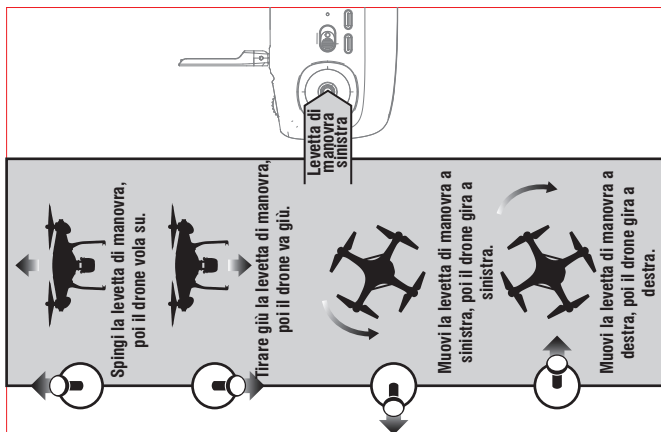
Blocca il motore:

L'operazione provocherà l'arresto del motore immediatamente prima del decollo del drone.

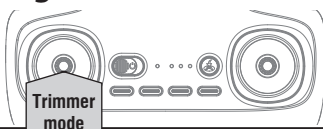


Controllo di Volo





Modalità di Regolazione Fine



Regolare fine avanti e indietro

Quando decollare, se il drone si inclina in avanti, preme il pulsante della regolazione fine e spingi indietro la levetta di manovra destra. Altrimenti la spingi in avanti.

Regolazione fine di volo laterale sinistro e destro

Quando decollare, se il drone si inclina verso sinistra, poi premere il pulsante Regolazione Fine e spingere la levetta di manovra destra indietro per regolare. Altrimenti spingere in avanti.

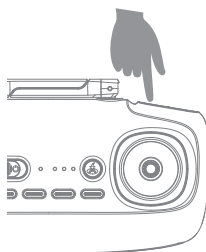
Regolazione fine girevole sinistro e destro

Quando decollare, se la testa del drone ruota a sinistra, poi premere il pulsante Regolazione fine e spingere la sinistra levetta di manovra a destra. Altrimenti spingere a sinistra.

Introduzione alla Funzione

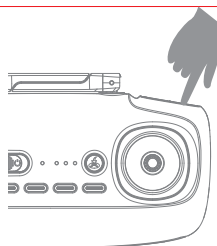
Registrare video

Mentre fai il video, fai clic sul tasto per iniziare a prendere il video, il trasmettitore suona "didi" per ricordarti, fai di nuovo clic sul tasto per interrompere l'acquisizione del video quando desideri interrompere.



Fare Foto

Mentre scatti foto, fai clic sul tasto per scattare una foto. Se fai clic sul tasto in modo continuo, è possibile scattare diverse foto (mentre scatti foto, fai clic sul tasto, il trasmettitore suona "di" per ricordarti).



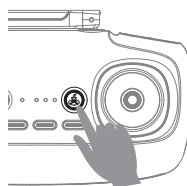
Regolazione Gimbal

Fai scorrere la chiave della regolazione del Gimbal, il Gimbal inizia a oscillare su e giù, con il video nel tuo telefono, puoi ruotarla sull'angolazione desiderata, rilasci il tasto, la funzione Gimbal si ferma. Puoi scattare foto e video a questo angolo.



Ritorno a un pulsante

Durante il volo, fai clic su questo pulsante, poi il trasmettitore emetterà un suono lungo "di", mostra che il drone inizia a tornare. (Al ritorno, il trasmettitore emetterà un segnale acustico "di" costantemente per ricordare) Torna all'inizio. (Durante il ritorno, fai nuovamente clic su questo pulsante, poi esci dal ritorno.)

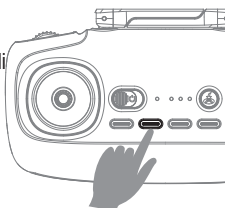


Nota Bene: Durante il ritorno, la levetta del trasmettitore non può controllare il drone, è necessario attendere che il drone torni al punto di decollo e mantenga la stessa direzione di decollo, poi la levetta del trasmettitore può controllare di nuovo il drone.

Funzione di Seguire

La funzione è riferita al segnale APP del cellulare, quindi è necessario rendere il drone e l'APP connessi normalmente, attivi contemporaneamente il servizio di localizzazione del cellulare, altrimenti questa funzione non è valida.

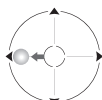
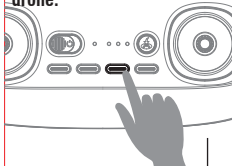
Mentre si vola, fai clic su questo pulsante, il drone suona "di", ed entra nella funzione di seguire e può seguire l'utente.



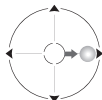
Volo di Accerchiamento

Fai clic sul pulsante di Accerchiamento, il trasmettitore emetterà il suono di "di", poi passerà alla funzione di volo di accerchiamento. Il drone volerà in una posizione predefinita e attenderà la direzione controllata dall'utente per regolare la velocità e la direzione del drone manipolando la levetta di manovra destra. Il raggio di accerchiamento predefinito è minimo, quindi il drone vola solo lungo il sottogamma.

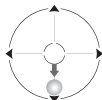
Nello stato di volo in accerchiamento, la levetta di manovra sinistra può controllare solo l'altezza di volo del drone.



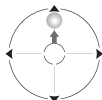
Svolta a sinistra, il drone vola in senso orario; Spostati ulteriormente, la velocità del volo di accerchiamento diventerà più veloce;



Svolta a destra, il drone vola in senso antiorario; Spostati ulteriormente, la velocità di volo di accerchiamento diventerà più veloce;



Vai giù per allargare il raggio di accerchiamento;



Vai in su per restringere il raggio di accerchiamento.

Modalità di Quota Fissa

Il sistema di controllo del volo intelligente calcola l'altezza di levitazione e ha prestazioni di controllo più stabili, rendendolo facile per i principianti da controllare. Rilascia la levetta di manovra del telecomando, il drone può automaticamente sospendere per soddisfare la necessità di manipolazione a mano singola. La fotografia aerea è più chiara.

Nota Bene: se si verifica una deformazione dell'elica o un danno al motore, non è possibile utilizzare la funzione di altezza fissa. Instabilità della pressione atmosferica o tempo del tifone, la funzione di altezza fissa non può essere utilizzata normalmente.

Modalità di Punto Fisso

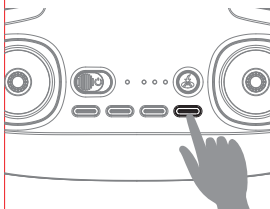
Il controllo intelligente del volo può calcolare l'altezza sospesa

Modalità di punto fisso + Modalità di quota fissa, rendere il volo più stabile, scattare foto più nitide e operare più facilmente.

*** Il drone viene fornito con posizione GPS e punto fisso. Quindi, prima di volare, assicurati che sia collegato al segnale GPS normalmente. O diventerà non valido.**

Tasti di Modalità Velocità Alta / Media / Bassa

Fai clic su questo pulsante, quindi suonerà "di", significa modalità a bassa velocità "L"; quando suona "di.di", significa velocità media "M"; e suoni "di.di.di" significa modalità ad alta velocità "H".



Modalità di Velocità Bassa (Modalità L)

1. La modalità di bassa velocità è adatta per principianti.

Medium speed Mode (Mode M)

2. La modalità di velocità media è adatta per i giocatori abili a giocare con la leggera brezza.

Modalità di Velocità Alta (Modalità H)

3. La modalità ad alta velocità è adatta all'esperto in caso di acrobazie aeree all'aperto.

Allarme della Batteria Scarica

Quando il trasmettitore è in batteria scarica, emetterà il suono di "di ... di ... di ..." costantemente per allarmarti, ora dovresti far atterrare il drone il prima possibile per sostituire la batteria.

Durante il volo, nel caso in cui la batteria del drone sia bassa, emetterà il suono di "di" .. "di" .. per allarmarti, le luci dell'indicatore del drone passeranno dalla luce fissa a lampeggiante. Dopo l'allarme, il drone ritorna automaticamente al punto di partenza.

Nota Bene: dopo l'allarme di batteria scarica, il drone tornerà a casa e il raggio controllabile sarà entro un raggio di 20 metri.

Allarme Fuori Portata

Quando il drone volerà fuori dalla distanza massima del telecomando, il trasmettitore emetterà un segnale acustico "didi ... didi ... didi ..." per allarmare l'utente per riportare il drone nel raggio immediatamente.

Protezione di Fuori Controllo

La protezione di fuori controllo si riferisce al sistema di controllo di volo che controlla automaticamente il drone per tornare al punto di ritorno dopo aver ricevuto il segnale del telecomando (es. Fuori controllo) e la funzione di atterraggio, che può ridurre la perdita o la caduta del drone.

Il drone non ha la funzione di evitare ostacoli durante il volo di ritorno incontrollato. L'utente può impostare il valore dell'altitudine di ritorno per evitare ostacoli sulla via del ritorno.

Possibilità di entrare la modalità della protezione di fuori controllo

- * Il telecomando è spento.
- * La distanza del volo supera la distanza effettiva della trasmissione del segnale del telecomando
- * C'è un ostacolo tra il telecomando e il drone.
- * Il segnale del telecomando è disturbato.

Protezione di Blocco

1. Quando le eliche si bloccano, il LED del drone lampeggia rapidamente e attiva la funzione di protezione di blocco e i motori smettono di funzionare.
2. Abbassa la levetta di manovra sinistra nella posizione più bassa e torna al centro, il LED del drone riceve una luce solida e la protezione di blocco viene rilasciata e il drone può volare di nuovo.

Conosci la tua APP Scarica e installa APP: potensic

Questo software è adatto per i cellulari nel sistema IOS e Android, si prega di scaricarlo e installarlo tramite store APP.

1. L'utente del cellulare ISO può navigare su App Store per cercare potensic da scaricare.
2. L'utente di Android può navigare su Google Play per cercare potensic da scaricare.
3. È possibile eseguire la scansione del codice QR a destra o del codice QR sulla scatola direttamente per scaricarlo e installarlo.



Available on the
App Store



ANDROID APP ON
Google play

4. Per operazioni specifiche, si prega di consultare il menù d'aiuto nell'APP

Per scattare foto e registrare video

1. Inserire la scheda TF nello slot della telecamera, assicurarsi che il lato metallico della scheda sia rivolto verso l'alto come la Figura # 21.

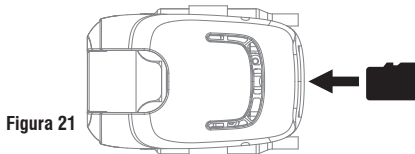


Figura 21

2. La foto aerea verrà salvata nel cellulare e nella scheda TF, mentre il video verrà salvato solo nella scheda TF. Ma è possibile scaricare il video nel cellulare solo quando il cellulare si connette con il drone WiFi e la scheda TF nella telecamera di drone.

















Suggerimento: fai clic sull'icona del video per salvare un video al termine della registrazione oppure non è possibile salvare il video.












3. Spegni il drone per primo quando finisci la fotografia aerea. Estrarre la carta TF e inserire la carta in un lettore di schede. Collegare il lettore di schede alla porta USB del computer. Dopo un'attimo, visualizza i dati della fotografia aerea da "il mio computer" - "disco del cellulare".

Suggerimento: si prega di riprodurre il video o la foto dopo aver copiato tutti i dati della fotografia aerea sul computer e assicurarsi che il software di riproduzione supporti il formato relativo.

Pezzi di ricambio (venduti separatamente)

Per convenienza, i pezzi di ricambio sono elencati per voi da scegliere, che possono essere acquistati dal store locale.

| | | | |
|---|---|---|---|
|  |  |  |  |
| Copertura di Drone | Fondo di Drone | Elica A | Elica B |
|  |  |  |  |
| Carrello di atterraggio | Supporto di batteria | Paralume | Adattatore per telecamera |
|  |  |  |  |
| Scheda di potenza | Scheda magnetica | Scheda ricevente | Modulo GPS |
|  |  |  |  |
| Scheda LED anteriore sinistra (LED verde / presa bianca) | Scheda LED posteriore sinistra (LED rosso / presa rossa) | Scheda LED anteriore destra (LED verde / presa rossa) | Scheda LED posteriore destra (LED rosso / presa bianca) |

| | | | |
|---|---|---|---|
|  |  |  |  |
| Motore dell'elica A (cavo bianco e nero /presa bianca) | Motore dell'elica B (cavo rosso e blu / presa rossa) | Batteria Lipo | Caricatore USB |
|  |  |  |  |
| Ingranaggio | Asta | Carta di TF | Lettore di schede |
|  |  |  | |
| Cacciavite | Scatola di telecamera | Trasmetti- tore | |

Avviso

I prodotti della nostra azienda migliorano continuamente, il disegno e le specifiche sono soggetti a modifiche senza preavviso.

Tutte le informazioni contenute in questo manuale sono state attentamente controllate per garantire la precisione, in caso di errori di stampa, la nostra azienda riserva l'interpretazione finale corretta.

Risoluzione dei Problemi

| No. | Problema | Causa del Problema | Soluzione |
|-----|--|--|---|
| 1 | L'indicatore del trasmettitore è spenta. | 1. Batteria scarica. 2. Le batterie non sono posizionate correttamente. 3. Contatto scarso. | 1. Sostituire la batteria del trasmettitore. 2. Installare le batterie seguendo gli indicatori di polarità. 3. Pulire lo sporco tra la batteria e i contatti della batteria |
| 2 | Non riesce a accoppiare il drone con il trasmettitore. | 1. La luce dell'indicatore è spenta. 2. C'è un'interferenza del segnale nelle vicinanze. 3. Malfunzionamento. 4. La componente elettronica è danneggiata per incidenti frequenti. | 1. Lo stesso come sopra. 2. Riavviare il drone e accendere il trasmettitore. 3. Giocare il drone passo per passo secondo il manuale utente. 4. Acquistare i pezzi di ricambio dal venditore locale e sostituire le parti danneggiate. |
| 3 | Il drone è sotto alimentato o non può volare. | 1. L'elica deformata sul serio. 2. Batteria scarica. 3. L'installazione dell'elica non corretta. | 1. Sostituire l'elica. 2. Ricaricare la batteria del drone. 3. Installare l'elica in conformità con il manuale utente. |
| 4 | Il drone non può librarsi e si inclina a un lato. | 1. Calibrazione impropria. 2. L'elica è seriamente deformata. 3. Il supporto del motore si deforma dopo un violento arresto. 4. Il giroscopio non è stato ripristinato dopo un schianto violento. 5. Il motore è danneggiato. 6. La calibrazione della bussola non viene fatta. | 1. Si prega di fare riferimento alle istruzioni di calibrazione. 2. Sostituire l'elica. 3. Sostituire le parti del supporto del motore. 4. Mettere il drone sulla terra per circa 10 secondi o riavviare il drone a calibrare di nuovo. 5. Cambia motore. 6. Rifare la calibrazione della bussola. |
| 5 | La luce dell'indicatore del drone è spenta. | 1. Batteria scarica. 2. La batteria è scaduta o in caso di protezione da scarica. 3. Contatto scarso. | 1. Ricaricare la batteria del drone. 2. Acquista una nuova batteria dal venditore locale per sostituire la batteria o carica la batteria secondo il manuale d'uso. 3. Collegare e scollegare la batteria. |
| 6 | Impossibile vedere l'immagine | 1. C'è un segnale di interferenza nelle vicinanze. 2. La telecamera è danneggiata. | 1. Esercitati e leggi attentamente le istruzioni per il controllo del cellulare. 2. Sostituisci telecamera. |
| 7 | Dicile da controllare con il cellulare. | Non abbastanza esperto. | Esercitati e leggere le istruzioni per il controllo del cellulare. |
| 8 | Impossibile mantenere l'altitudine. | 1. L'elica è seriamente deformata. 2. Il motore è danneggiato. 3. La pressione atmosferica non è stabile. | 1. Sostituire l'elica. 2. Sostituire il motore. 3. Fare riferimento all'istruzione "Modalità di Quota Fissa". |
| 9 | Impossibile mantenere a un punto fisso. | 1. Impossibile mantenere a un punto fisso. 2. Disordine dopo il decollo. | 1. Cerca di nuovo per collegare il segnale GPS. 2. Comparare nuovamente la bussola; In caso contrario, sostituire una nuova piastra geomagnetica. |
| 10 | Dopo avere cercato ma non il segnale GPS non può essere trovato. | Il modello GPS è rotto. | 1. Sostituisci un drone nuovo. |

Informazioni FCC

Questo apparecchio è stato testato ed è risultato conforme ai limiti di Classe B dispositivi digitali, ai sensi della Parte 15 dei limiti FCC Rules. These sono progettati per fornire protezione residenziale contro interferenze dannose in una zona residenziale installazione. Questa apparecchiatura genera, utilizza e può emettere onde radio energia e, se non installato e utilizzato in conformità alle istruzioni, può causare interferenze dannose alle comunicazioni radio.

Tuttavia, non vi è alcuna garanzia che non si verifichino interferenze in una particolare installazione. Se questo apparecchio causa interferenze dannose alla ricezione radiotelevisiva, che possono essere determinate accendendo l'apparecchiatura e spegnendo, l'utente è incoraggiato a cercare di correggere l'interferenza in uno o più dei seguenti provvedimenti:

- Riorientare o riposizionare l'antenna di ricezione.
- Aumentare la distanza tra l'apparecchio e il ricevitore
- Collegare l'apparecchiatura ad una presa di corrente sul circuito diverso da quello a cui il receiver è collegato.

AVVERTENZA: i cambiamenti o le modifiche non espressamente approvati dalla parte responsabile della conformità potrebbero annullare l'autorizzazione dell'utente a utilizzare l'apparecchiatura.

Avvertenza FCC:

L'apparecchiatura può generare o usare l'energia a radiofrequenza. Cambiamenti o modifiche a questa apparecchiatura possono causare interferenze a meno che il modifiche sono espressamente approvate nel manuale di istruzioni. Le modifiche non autorizzate dal produttore possono annullare il diritto dell'utente ad utilizzare questo dispositivo.

Questo dispositivo è conforme alla parte 15 delle norme FCC. Il funzionamento è soggetto ai seguenti due condizioni:

- 1) il dispositivo non deve causare interferenze dannose.
- (2) questo dispositivo deve accettare qualsiasi interferenza ricevuta, comprese quelle che potrebbero causare indesiderata operazione.

Dichiarazione sull'esposizione alle radiazioni FCC

Il dispositivo è stato valutato per soddisfare i requisiti generali di esposizione alle radiofrequenze.

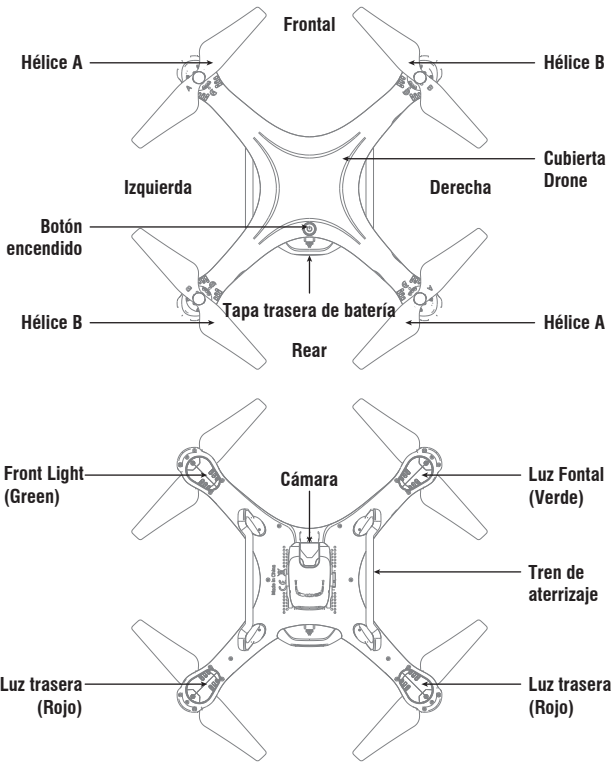
Il dispositivo può essere utilizzato in condizioni di esposizione portatile senza restrizioni.



MADE IN CHINA

Resumen del drone y transmisor

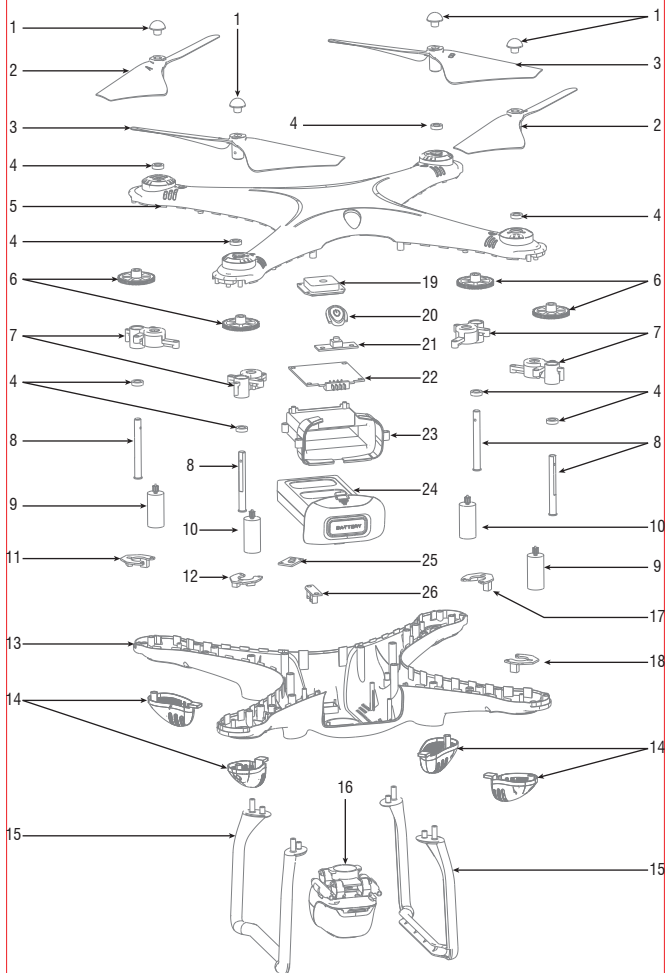
Drone



Parámetros principales

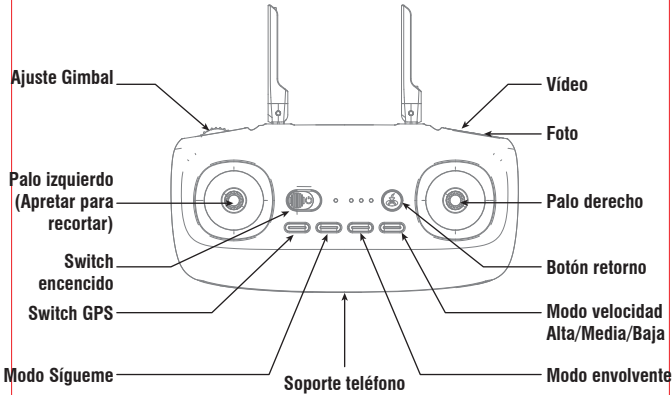
| | | | |
|-------------------------|----------------|------------------------------|------------------------------------|
| Tamaño Drone | 423x423x160mm | Distancia y radio de vuelo | uno s 150 m (Sin interferencia) |
| Peso Drone | 230 g | Distancia y radio transmisor | uno s 150 m (Sin interferencia) |
| Diámetro Hélices | 190mm | | |
| Tiempo de vuelo | uno s 16 mins | Resolución Cámara | 1920x1080P |
| Batería Drone | 7.4V 1000mAh | Modo control Drone | 2.4GHz |
| Tiempo de carga batería | uno s 200 mins | Tipo de transmisor | 5.8GHz |

Vista de despiece



| No. | Nombre | No. | Nombre |
|-----|--|-----|---|
| 1 | Tapón Hélice | 13 | Parte baja drone |
| 2 | Hélice A | 14 | Protector luz |
| 3 | Hélice B | 15 | Tren de aterrizaje |
| 4 | Cojinete | 16 | Cubierta Cámara |
| 5 | Cubierta Drone | 17 | LED delantero derecho (luz verde y conector rojo) |
| 6 | Eje | 18 | LED trasero derecho (luz rojo y conector blanco) |
| 7 | Engranaje | 19 | Módulo GPS |
| 8 | Soporte Motor | 20 | Botón encendido |
| 9 | Motor Hélice A(cable blanco y negro / conector blanco) | 21 | Botón encendido cubierta |
| | | 22 | Placa receptora |
| 10 | Motor Hélice B (cable azul y rojo / conector blanco) | 23 | Protector batería |
| | | 24 | Batería Lipo |
| 11 | LED delantero izquierdo (luz verde / conector blanco) | 25 | Placa magenética |
| | | 26 | Adaptador cámara |
| 12 | LED trasero izquierdo (luz roja / conector rojo) | | |
| | | | |

Transmisor



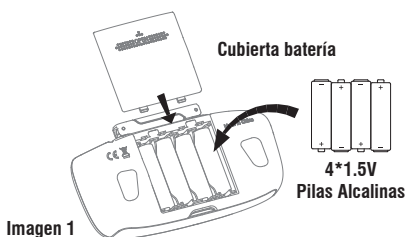
| | |
|-------------------------|--|
| Palo izquierdo | Para controlar el drone arriba/abajo/girar a la izquierda/girar a la derecha. |
| Right stick | Para controlar el drone hacia adelante/hacia atrás/lado izquierdo volando/lado derecho volando. |
| Switch encendido | Presione el interruptor de encendido hacia la derecha y encienda el transmisor, apáguelo cuando regrese. |

Funciones de tecla

| | |
|-----------------------------------|--|
| Tecla ajuste Gimbal | Deslice la tecla para ajustar el ángulo de la cámara hacia arriba y hacia abajo. |
| Switch GPS | Haga clic en Presione la tecla para activar/desactivar la función de GPS. |
| Tecla sígueme | Haga clic en la tecla para ingresar a la sígueme función, haga clic nuevamente para salir. |
| Tecla rodear | Haga clic en la tecla para ingresar a la función rodea, haga clic nuevamente para salir. |
| Velocidad Baja /Media/Alta | Presione brevemente la tecla para activar el modo de alta/media/baja velocidad. |
| Tecla de retorno | Quando esté en modo GPS, haga clic en este botón, luego el dron comenzará a regresar. Durante el retorno y haga clic nuevamente en este botón para salir del retorno. |
| Foto | Haga clic en este botón, toma una foto. Haga clic en este botón constantemente, toma varias fotos. |
| Video | Haga clic en este botón una vez, comienza a grabar y vuelva a hacer clic para salir. |
| Tecla modo recortador | Presione la tecla hacia abajo, tire de la palanca hacia la dirección que necesita recortar, luego puede girar en la dirección que desee. Suelte para salir. |

Instalación batería

Abra la tapa de la batería en la parte posterior del controlador, inserte 4 pilas Alcalinas (pilas AA, no incluidas) siguiendo los indicadores de polaridad, como indica la imagen 1



Información :

1. Asegúrese de que los electrodos sean correctos.
2. No mezcle nuevo con baterías viejas.
3. No mezcle diferentes tipos de baterías.
4. No cargue la batería no recargable.

Formas de instalación del teléfono móvil

Sostenga la hebilla inferior del transmisor, tire del sujetador hacia abajo hasta que encaje en el teléfono móvil, coloque en el teléfono y luego suéltelo, el teléfono se quedará bien arreglado. (Imagen 2/3)

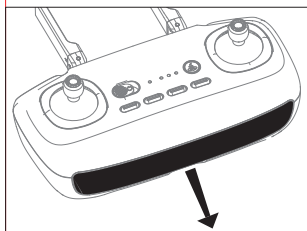


Imagen 2

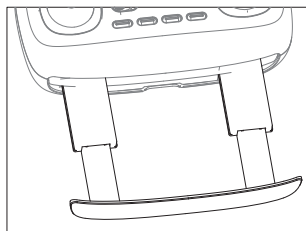


Imagen 3

Aiso: No sujete los botones del teléfono.

Instalación y desmontaje de piezas

Instrucción de carga para batería de drones

1. Primero conecte la batería drone con cable USB y luego elija uno de los métodos que se muestran a continuación para conectar el conector USB.
2. La luz indicadora roja del USB se mantiene brillante cuando se carga y la luz se vuelve verde cuando está completamente cargada.

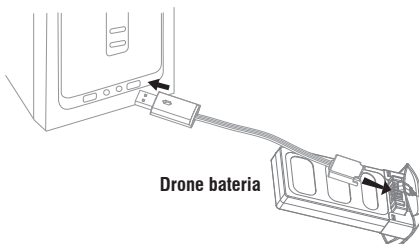
*** Para una carga más rápida, se recomienda utilizar un adaptador con salida 5V 2A corriente (no incluida) para cargar la batería**



Cargador teléfono



Batería externa



Drone batería



Cargador ordenador



Cargador coche



Eliminación de baterías Li-Po y Reciclaje

Las pilas de polímero de litio desperdiciadas no deben colocarse con la basura doméstica. Comuníquese con la agencia ambiental o de residuos local o con el proveedor de su modelo o con el centro de reciclaje de batería Li-Po más cercano.



Instalación y desmontaje del tren de aterrizaje.

Como muestra el diagrama, oriente el pilar del tren de aterrizaje al orificio del cuerpo y presione hacia abajo, luego apriete los tornillos del tren de aterrizaje. Al desmontar, afloje los tornillos y extraiga el tren de aterrizaje (Imagen 4).

Nota: asegúrese de que el tren de aterrizaje pueda mantenerse firme en el suelo. O la estabilidad del vuelo se vería afectada.

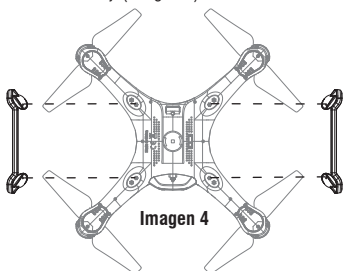


Imagen 4

Instalación y desmontaje hélices

1. Use el destornillador en sentido contrario a las agujas del reloj para sacar el tornillo y luego levante la hélice dañada (Imagen 5).
2. Reemplace con la misma hélice de dirección giratoria, apunte al orificio del tornillo para instalarlo, luego apriete el tornillo en sentido horario.

Aviso: Al montar, asegúrese de que la instalación correcta, o el dron no puede volar normalmente.

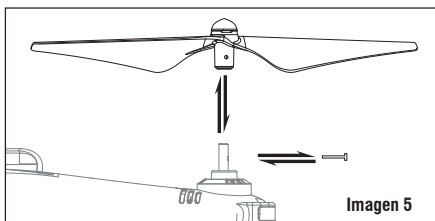


Imagen 5

Diagrama para reemplazo del motor

1. Retire el tornillo y la tapa con un destornillador en sentido antihorario, y retire el motor dañado después de desconectarlo del terminal del motor.
2. Reemplace con el mismo motor nuevo, conecte el cable del motor, coloque la tapa y luego apriete los tornillos en el sentido de las agujas del reloj.

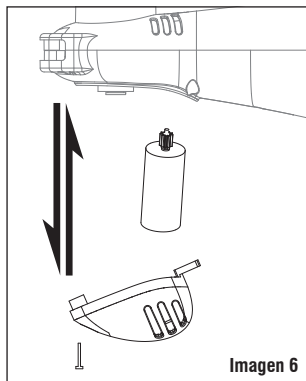


Imagen 6

Advertencia: Tenga cuidado de no dañar la placa LED cuando saque el motor.

Aviso: Es obligatorio que la dirección de rotación del motor sea la misma o el dron no podrá volar.

Sugerencias para el uso del motor:

Es normal que después de usarlo durante un período de tiempo, el rendimiento del motor disminuya, así que compre uno nuevo para reemplazarlo.

Diagrama de instalación de la caja de la cámara

Cuando instale la caja de la cámara, conecte el zócalo de la cámara, apunte la hebilla de la cámara a la posición inferior del dron (imagen 11) y luego empuje y gire 90 grados.

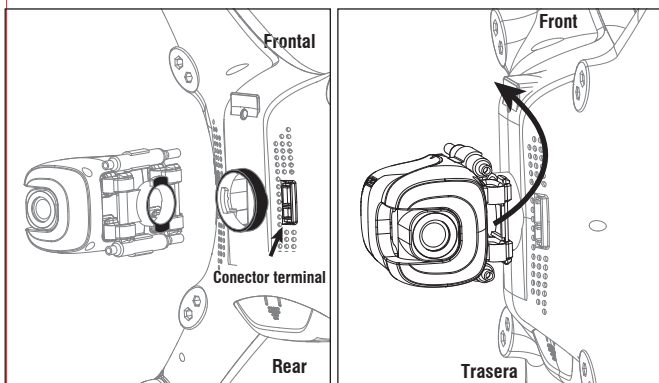


Diagrama de carga y descarga de baterías.

Cuando se instala, es necesario presionar las dos hebilla de la tapa de la batería, luego empujar la caja de la batería en el lugar correcto (Imagen 18);

Al desmontar, presione hacia abajo las dos hebillas de la caja de la batería, y extraiga la caja de la batería.

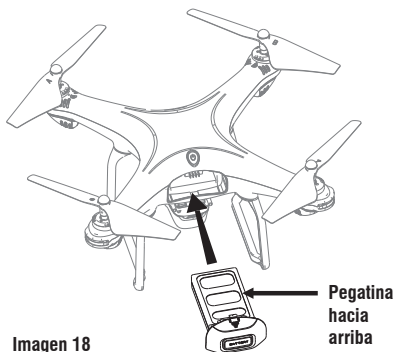


Imagen 18

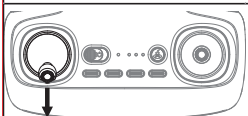
Comprobaciones Pre-Vuelo

- 1) Asegúrese de que la batería del dron y las baterías del controlador estén completamente cargadas.
- 2) Asegúrese de que la palanca izquierda del controlador esté en la posición central.
- 3) Siga estrictamente las instrucciones para la orden de encendido y apagado del controlador y dron. Encienda primero la alimentación del controlador y luego encienda la potencia del dron antes de volar; Primero apague la potencia del dron y luego apague la alimentación del controlador. La secuencia incorrecta de encendido / apagado puede hacer que el dron se salga de control y podría poner en peligro su seguridad o la de los demás. Por favor cree un hábito correcto de encender y apagar.
- 4) Asegúrese de que la conexión entre la batería y el motor sea correcta. La vibración durante el uso puede causar una mala conexión y el dron puede ser difícil de controlar.
- 5) Una operación incorrecta puede hacer que el dron se bloquee, lo que puede causar defectos en el motor que podrían afectar la capacidad de vuelo. Si esto ocurre, visite al distribuidor local para comprar nuevas piezas de repuesto, para que el dron vuelva a su mejor estado.

Instrucción de vuelo Emparejando frecuencia



Encender el transmisor



Tire de la palanca izquierda hasta la posición más baja y suéltela, la luz indicadora parpadea lentamente. Indica que el transmisor entra en el estado de emparejamiento de frecuencia.

Mantenga presionado el botón de encendido durante dos segundos para iniciar el dron, cuando la frecuencia se empareje correctamente, la luz de navegación izquierda seguirá parpadeando, mientras que la luz de navegación derecha estará apagada. Así se demuestra que entra en estado de calibración a nivel de brújula.



Se debe colocar en el suelo horizontal!

Calibración de la brújula

Gire horizontalmente el dron (Imagen 19), hasta que el transmisor emita un largo “di...”, y muestra que la calibración horizontal ha finalizado. El LED de navegación izquierdo obtiene una luz fija y el LED de navegación derecho parpadea, ingresa al estado de calibración vertical.

Gire verticalmente el dron (Imagen), hasta que el transmisor emita un largo “di...”, muestra que la calibración vertical está terminada, y los cuatro LED de navegación parpadearán y girarán.

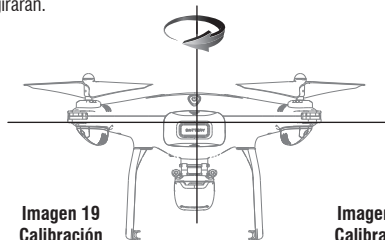


Imagen 19
Calibración
Horizontal

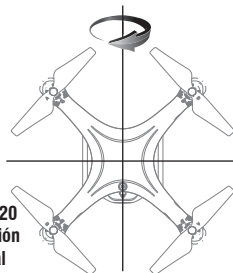


Imagen 20
Calibración
vertical

Consejos: Es necesario tener la calibración de la brújula primero cada vez que inicie el dron, o el drone puede no volar normalmente.

Búsqueda de señal GPS

Después de emparejar con éxito la frecuencia, el dron ingresa en modo para buscar la señal GPS automáticamente.

Cuando el indicador azul izquierdo del transmisor cambia de flash a brillo intenso, indica que la conexión de la señal GPS se ha completado correctamente. Si no, el drone no puede volar hacia arriba.

Activar / desactivar la señal GPS

Los valores predeterminados del GPS están activados.

Apagar:

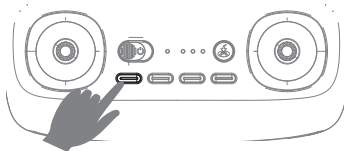
Haga clic en la tecla, el transmisor emitirá el sonido de “di”, el indicador azul del transmisor está apagado para indicar que la función de GPS está desactivada.

(La función es adecuada para usar en una situación de señal GPS débil o en interiores; cuando la función GPS está desactivada, también lo es la función de punto fijo).

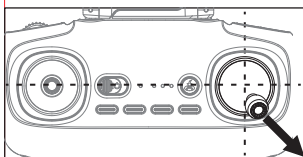
Encender:

Repita la acción anterior después de cinco segundos, puede reiniciar la función GPS.

*** La función solo se puede utilizar cuando el motor está bloqueado.**



Calibración (esta acción se usa cuando se vuela de manera abnormal)



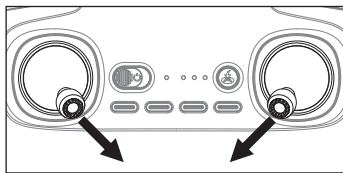
Después de finalizar la calibración de la brújula, empuje la palanca derecha hacia la parte inferior derecha 45 grados, las luces LED de los drones destellarán y la soltarán, esto significa que la calibración del giroscopio ha finalizado.

Sugerencias: Cuando el dron recibe un impacto feroz o se estrella, puede causar que el giroscopio no se recupere y sea difícil de controlar, si es así, debe apagar y encender nuevamente para calibrar. Es una necesidad para poner el dron en el suelo horizontal.

Desbloquear / bloquear el motor

Desbloquee el motor:

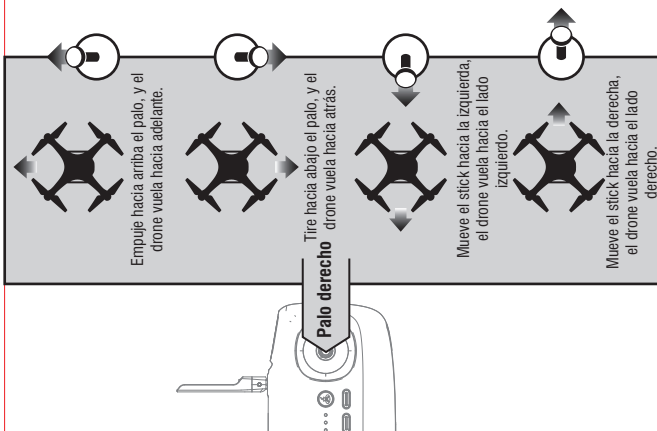
Empuje la palanca izquierda y derecha hacia el ángulo de 45 grados simultáneamente.

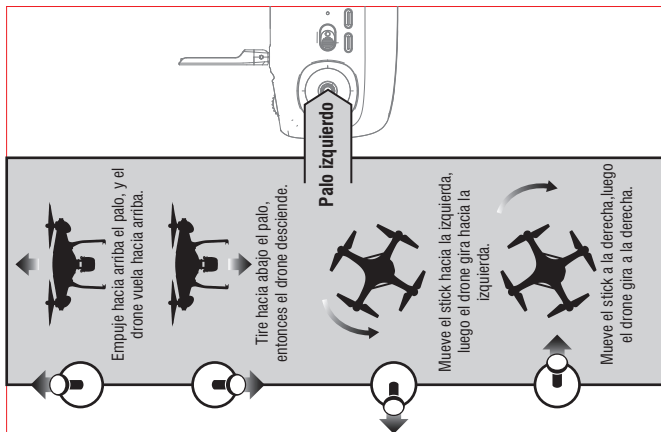


Bloquear el motor:

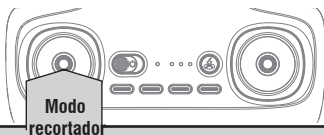
La operación hará que el motor deje de funcionar inmediatamente antes de que el dron despegue.

Control de vuelo





Modo recortador



Recortador hacia adelante y hacia atrás

Cuando despegue, si el dron se inclina hacia adelante, presione el botón del recortador y empuje la palanca derecha hacia atrás. De lo contrario empuje hacia adelante.

Recortador de vuelo lateral izquierda y derecha

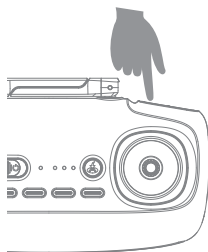
Cuando despegue, si el dron se inclina hacia izquierda, presione el botón de recortador y empuje la palanca derecha hacia atrás para ajustar. De lo contrario empuje hacia adelante.

Recortador de giro izquierda y derecha

Cuando despegue, si la cabeza del dron gira hacia la izquierda, presione el botón de la recortadora y presione la palanca izquierda hacia la derecha. De lo contrario, empuje hacia la izquierda.

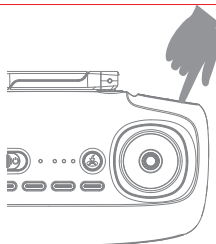
Introducción a las funciones Grabador de vídeo

Mientras graba el video, haga clic en la tecla para comenzar a grabar el video, el transmisor suena "didi" para recordarle, haga clic nuevamente en la tecla para dejar de tomar el video cuando desee detenerlo.



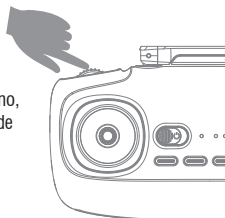
Tomar foto

Mientras tomas fotos, haz clic en la tecla para tomar una foto. Si hace clic en la tecla continuamente, puede tomar varias fotos (Mientras toma fotos, al hacer clic en la tecla, el transmisor suena "di" para recordarle).



Ajuste del Gimbal

Deslice la tecla de ajuste del Gimbal, el Gimbal comienza a moverse hacia arriba y hacia abajo, con el video en su teléfono, puede girarlo al ángulo que desee, suelte la tecla, la función de Gimbal se detiene. Puedes tomar fotos y videos desde este ángulo.



Una tecla de retorno

Durante el vuelo, haga clic en este botón, luego el transmisor emitirá un pitido largo ""di"", que muestra que el dron comienza a regresar. (Al regresar, el transmisor emitirá un pitido ""di"" constantemente para recordarlo)

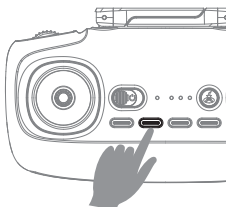
Regrese al donde comenzó. (Al regresar, haga clic en este botón nuevamente, para salir del modo retorno.)



Aviso: Mientras regresa, la palanca de movimiento no puede controlar el dron, debe esperar a que el dron vuelva al punto de despegue y mantenga la misma dirección de despegue, luego la palanca de movimiento puede controlar el dron nuevamente.

Función sígueme

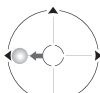
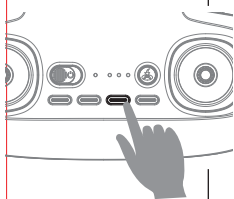
La función se refiere a la señal de APLICACIÓN del teléfono móvil, por lo que es una necesidad para que el dron y la APP se conecten normalmente, active el servicio de ubicación móvil al mismo tiempo, de lo contrario, esta función no es válida. Mientras vuela, haga clic en este botón, el dron suena "di", entra en la función de seguimiento y puede hacer un seguimiento del usuario.



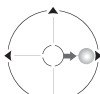
Vuelo envolvente

Haga clic en el botón, el transmisor emitirá el sonido de "di" y luego pasará a la función de rodear en vuelo. El dron volará a una ubicación predeterminada y esperará la dirección controlada por el usuario para ajustar la velocidad y la dirección del dron manipulando el stick derecho. El radio predeterminado es mínimo, por lo que el dron vuela solo a lo largo del rango marcado.

En el estado de vuelo envolvente, el stick izquierdo solo puede controlar la altura de vuelo del dron.



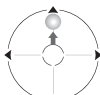
Gira a la izquierda, el dron vuela en el sentido de las agujas del reloj; Avanzar más, la velocidad de vuelo que rodea será más rápida.



Gire a la derecha, el dron vuela en sentido contrario a las agujas del reloj; Avanzar más, la velocidad de vuelo que rodea será más rápida.



Ir hacia abajo para ampliar el radio de circunvalación.



Sube para estrechar el radio de circunvalación.

Modo de retención de altitud

El control de vuelo inteligente puede calcular la altura suspendida, tiene un rendimiento de control más estable para que el principiante pueda manejarlo fácilmente. Suelte la palanca, el dron puede suspenderse automáticamente para satisfacer la necesidad de manipulación con una sola mano.

La fotografía aérea es más fácil.

Aviso: Si hay una deformación de la hélice o un daño en el motor, la función de retención de altitud no se puede usar. La inestabilidad de la presión atmosférica o la climatología, puede afectar la función de retención de altitud y no funcionar con normalidad.

Modo de punto fijo

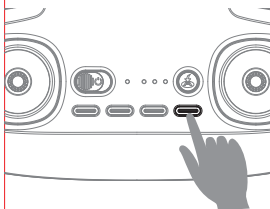
El control de vuelo inteligente puede calcular la altura suspendida.

Modo de punto fijo + modo de retención de altitud = posición sobre el terreno, hacer que el vuelo sea más estable, tomar fotografías más claras y operar más fácilmente.

*** El dron viene con localización GPS y punto fijo. Así que antes de volar, asegúrese de que se haya conectado a la señal GPS normalmente. O se volverá inválido.**

Modo de velocidad alta / media / baja

Presione este botón, luego sonará "di", significa modo de baja velocidad "L"; cuando suena "di.di", significa velocidad media "M"; y suena "di.di.di" significa modo de alta velocidad "H". (Valor predeterminado de baja velocidad)



Modo de baja velocidad (Modo L)

1. El modo de baja velocidad es adecuado para principiantes.

Modo de velocidad media (Modo M)

2. El modo de velocidad media es adecuado para que los pilotos hábiles jueguen la suave brisa

Modo de alta velocidad (Modo H)

3. El modo de alta velocidad es adecuado para expertos en experimentar trucos aéreos en el exterior.

Alarma batería baja

Cuando el transmisor está en batería baja, hará el sonido de "di ... di ... di ..." para alarmarte constantemente, ahora debes aterrizar el dron tan pronto como sea posible para reemplazar la batería.

Mientras vuela, en caso de que la batería del dron esté baja, emitirá el sonido de "di" .. "di" ... para avisarle, las luces indicadoras del dron cambiarán de brillante a flash. Después de la alarma, el dron regresó automáticamente al punto de despegue.

Aviso: Después de la alarma de batería baja, el dron volverá a casa y su rango controlable estará dentro de un radio de 20 metros.

Alarma fuera de rango

Cuando el dron va a volar fuera de la distancia máxima de control remoto, el transmisor emitirá un pitido "didi ... didi ... didi ..." para alarmar al usuario para que vuelva a volar el dron inmediatamente. O el dron puede estar fuera de control y volar.

Fuera de control de protección

La protección fuera de control se refiere al sistema de control de vuelo que controla automáticamente el avión no tripulado para volar de regreso al punto de retorno después de recibir la señal del control remoto (es decir, fuera de control) y la función de aterrizaje, que puede reducir la pérdida o caída del avión no tripulado. .

El dron no tiene la función de evitar obstáculos durante el Vuelo de regreso incontrolado. El usuario puede configurar el valor de la altitud de retorno para evitar obstáculos en el camino de regreso.

Posibilidad de entrada fuera del modo de protección de control.

- * El control remoto está apagado.
- * La distancia de vuelo excede la distancia efectiva de la transmisión de la señal del control remoto.
- * Hay un obstáculo entre el control remoto y el dron.
- * Se perturba la señal del control remoto.

Protección atascada

1. Cuando las hélices se atasquen, entonces el LED del dron parpadeará rápidamente y Activa la función de protección atascada y los motores dejan de funcionar.
2. Baje la palanca izquierda hacia la posición más baja y vuelva al centro, el LED del avión no tripulado obtendrá una luz sólida y se liberará la protección bloqueada y el avión no tripulado podrá volar de nuevo.

Conoce tu APP

Descarga e instala la aplicación: potensic

This software is suitable for mobile phones in the IOS and Android system, please download and install it via APP store.

Este software es adecuado para teléfonos móviles en el sistema IOS y Android, descárguelo e instálelo a través de la tienda de aplicaciones.

1. El usuario del teléfono móvil ISO puede navegar en App Store para buscar potensic para descargar.
2. El usuario de Android puede navegar por Google Play para buscar potensic para descargar.
3. Puede escanear el código QR a la derecha o el código QR en el cuadro de color directamente para descargarlo e instalarlo.



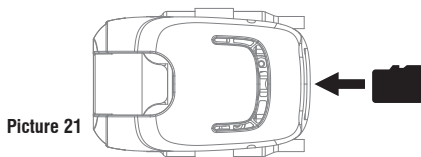
Available on the
App Store



ANDROID APP ON
Google play

Tomar fotos y grabar video.

1. Inserte la tarjeta TF en la ranura de la cámara, asegúrese de que el lado metálico de la tarjeta esté hacia arriba como la imagen # 21



2. La foto aérea se guardará en su teléfono móvil y en la tarjeta TF, mientras que el video solo se guardará en la tarjeta TF. Pero puede descargar el video al teléfono móvil solo cuando el teléfono móvil se conecta con el WiFi del dron y la tarjeta TF en la cámara del dron.














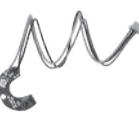


Consejo: haga clic en el ícono de video para guardar un video cuando termine de grabar, o el video no se puede guardar.






3. Apague el dron primero cuando termine la fotografía aérea. Saque la tarjeta TF e inserte la tarjeta en un lector de tarjetas. Conecte el lector de tarjetas con el puerto USB de la computadora. Después de un tiempo, vea los datos de fotografía aérea de "mi computadora" - "disco móvil".

Consejo: reproduzca el video o la foto después de copiar todos los datos de la fotografía aérea a la computadora y asegúrese de que el software de reproducción sea compatible con el formato relativo.

Piezas de repuesto (Se vende por separado)

Para su comodidad, las piezas de repuesto se enumeran para que elija, que se pueden comprar al vendedor local.

| | | | |
|---|---|---|---|
|  |  |  |  |
| Cubierta Drone | Fondo Drone | Hélice A | Hélice B |
|  |  |  |  |
| Tren de Aterrizaje | Cubierta batería | Cubierta luces | Adaptador cámara |
|  |  |  |  |
| Placa encendido | Placa magnetica | Placa receptora | Modulo GPS |
|  |  |  |  |
| Placa LED delantero izquierdo(LED verde/ zócalo blanco) | Placa LED trasero izquierdo(LED rojo / zócalo rojo) | Placa LED delantero derecho(LED verde/ zócalo rojo) | Placa LED trasero derecho(LED rojo/ zócalo blanco) |

| | | | |
|---|---|---|---|
|  |  |  |  |
| Motor hélice A (Cable blanco y negro /zócalo blanco) | Motor hélice B (Cable rojo y azul /zócalo rojo) | Batería Lipo | Cargador USB |
|  |  |  |  |
| Engranaje | Eje | Tarjeta TF | Lector Tarjeta |
|  |  |  | |
| Destronillador | Cubierta cámara | Transmisor | |

Noticia importante

Los productos de nuestra empresa están mejorando todo el tiempo, el diseño y las especificaciones están sujetos a cambios sin previo aviso.

Toda la información contenida en este manual se ha comprobado cuidadosamente para garantizar la exactitud. Si hay algún error de impresión, nuestra empresa se reserva el derecho de interpretación final.

Solución de problemas

| No. | Problema | Causa del problema | Solución |
|-----|---|--|---|
| 1 | La luz indicadora del controlador está apagada. | 1. Batería baja | 1. Reemplaza la batería del controlador |
| | | 2. Las baterías están en una posición incorrecta | 2. Instale las baterías siguiendo los indicadores de polaridad |
| | | 3. Mal contacto | 3. Limpie entre la batería y los contactos de la batería. |
| 2 | Error al emparejar el dron con el controlador | 1. La luz indicadora está apagada. | 1. Lo mismo que arriba. |
| | | 2. Hay una señal interferente cerca. | 2. Reinicie el dron y encienda el controlador |
| | | 3. Operación incorrecta | 3. Opere el drone paso a paso de acuerdo con el manual del usuario |
| | | 4. El componente electrónico está dañado por frenéticamente accidente. | 4. Comprar repuestos del vendedor local y reemplazar las piezas dañadas. |
| 3 | El dron no tiene potencia suficiente o no puede volar | 1. Calibración incorrecta. | 1. Reemplaza la hélice |
| | | 2. La hélice está seriamente deformada. | 2. Recargue la batería del dron. |
| | | 3. Instalación incorrecta de la hélice. | 3. Instale la hélice de acuerdo con el manual del usuario. |
| 4 | El dron no podía flotar e inclinarse hacia un lado. | 1. Calibración incorrecta. | 1. Consulte la instrucción de calibración |
| | | 2. La hélice está seriamente deformada. | 2. Reemplace la hélice |
| | | 3. El soporte del motor se deforma después de un choque violento. | 3. Reemplace las partes del soporte del motor. |
| | | 4. El giroscopio no se reinició después de un choque grave. | 4. Coloque el dron sobre la superficie plana durante unos 10 segundos o reinicie el dron para calibrar de nuevo. |
| | | 5. El motor está dañado. | 5. Reemplace el motor. |
| | | 6. Sin proofreading la brújula. | 6. Reproofreading la brújula. |
| 5 | La luz indicadora de drones está apagada. | 1. Batería baja. | 1. Recargue la batería del dron |
| | | 2. La batería está expirado o sobreprotegida por descarga | 2. Compre una batería nueva del vendedor local para reemplazar la batería o cargarla de acuerdo con el manual de uso. |
| | | 3. Contacto deficiente | 3. Conecte y desconecte la batería |
| 6 | No puede ver la foto | 1. Hay una señal interferente cerca | 1. Practique y lea la instrucción de control del teléfono cuidadosamente. |
| | | 2. La cámara está dañada. | 2. Reemplace la cámara. |
| 7 | Difícil de controlar por teléfono | No tiene suficiente experiencia. | Practique y lea la instrucción de control del teléfono celular con cuidado. |
| 8 | No se puede mantener la altitud | 1. La hélice deformada seriamente. | 1. Reemplace la hélice |
| | | 2. El motor está dañado. | 2. Reemplace el motor |
| | | 3. La presión atmosférica no es estable | 3. Consulte el manual de modo de retención de altitud. |
| 9 | No se puede mantener la posición | 1. Si el GPS se ha conectado o no. | 1. Buscar nuevamente para conectar la señal GPS |
| | | 2. Inestable después de despegar. | 2. Compara la brújula de nuevo; Si no, reemplace una nueva placa geomagnética. |
| 10 | Buscó pero no pudo encontrar la señal GPS | El módulo GPS está dañado. | Por favor, reemplace uno nuevo. |

Nota de la FCC

Este equipo ha sido probado y se encontró que cumple con los límites para un dispositivo digital de Clase B, de conformidad con la Parte 15 de las Reglas de la FCC. Estos límites están diseñados para proporcionar una protección razonable contra interferencias dañinas en una instalación residencial. Este equipo genera y puede irradiar energía de radiofrecuencia y, si no se instala y utiliza de acuerdo con las instrucciones, puede causar interferencias perjudiciales a las comunicaciones de radio. Sin embargo, no hay garantía de que la interferencia no ocurra en una instalación en particular. Si este equipo causa interferencia dañina a la recepción de radio o televisión, lo que puede determinarse apagando y encendiendo el equipo, se recomienda al usuario que intente corregir la interferencia mediante una o más de las siguientes medidas:

- Reorientar o reubicar al receptor antena.
- Aumente la separación entre el equipo y el receptor.
- Conecte el equipo a una toma de corriente en un circuito diferente al que está conectado el receptor.

ADVERTENCIA: los cambios o modificaciones no aprobados expresamente por la parte responsable del cumplimiento pueden anular la autoridad del usuario para operar el equipo.

Aviso de la FCC

El equipo puede generar o usar energía de radiofrecuencia. Los cambios o modificaciones a este equipo pueden causar interferencia dañina a menos que las modificaciones estén expresamente aprobadas en el manual de instrucciones. Las modificaciones no autorizadas por el fabricante pueden anular la autoridad del usuario para operar este dispositivo.

Este dispositivo cumple con la Parte 15 de las Reglas de la FCC. La operación está sujeta a las siguientes dos condiciones:

- (1) Este dispositivo no puede causar interferencia dañina.
- (2) Este dispositivo debe aceptar cualquier interferencia recibida, incluidas las interferencias que puedan causar un funcionamiento no deseado.

Declaración de exposición a la radiación de la FCC

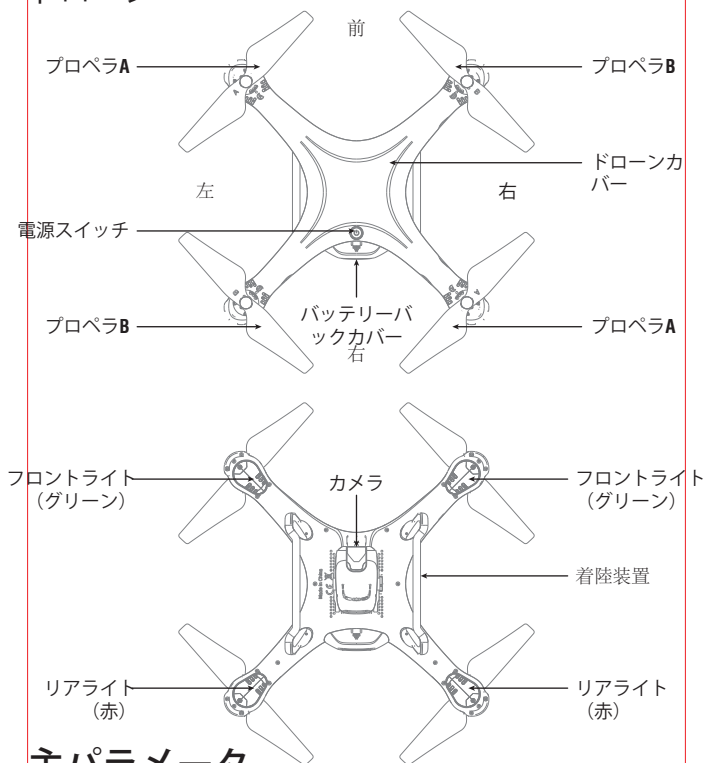
El dispositivo ha sido evaluado para cumplir con el requisito general de exposición a RF. El dispositivo se puede utilizar en condiciones de exposición portátil sin restricciones.



MADE IN CHINA

ドローンと送信機の概要

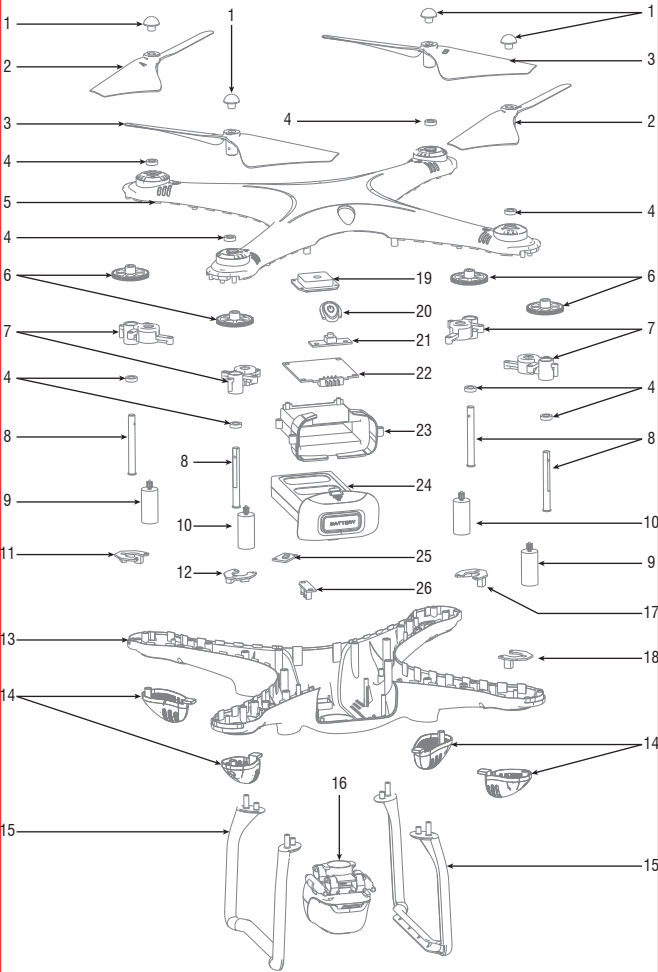
ドローン



主パラメータ

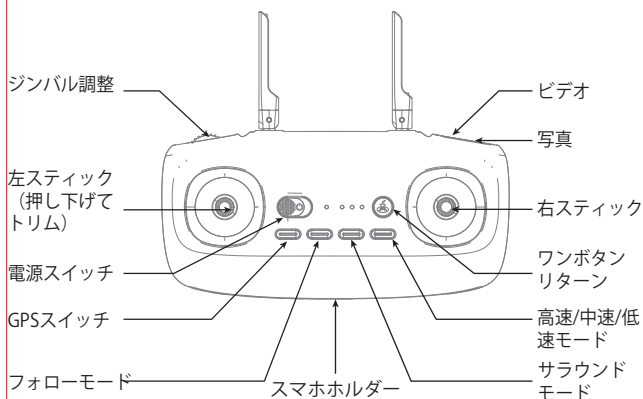
| | | | |
|-----------|----------------|-----------|--------------------|
| ドローンサイズ | 423x423x160mm | 飛行距離と半径 | 飛行距離と半径 |
| ドローン重量 | 230 g | 伝送距離と半径 | About 150 m (干渉なし) |
| プロペラ直径 | 190mm | | |
| 飛行時間 | About 16 mins | カメラの解像度 | 1920x1080P |
| ドローンバッテリー | 7.4V 1000mAh | ドローン制御モード | 2.4GHz |
| バッテリー充電時間 | About 200 mins | 伝送タイプ | 5.8GHz |

分解図



| No. | 名 | No. | 名 |
|-----|-----------------------------------|-----|-----------------------|
| 1 | プロペラストッパー | 13 | ドローンボトム |
| 2 | プロペラA | 14 | ランプシェード |
| 3 | プロペラB | 15 | 着陸装置 |
| 4 | ベアリング | 16 | カメラボックス |
| 5 | ドローンカバー | 17 | 右前LEDボード (緑色光/赤色プラグ) |
| 6 | 歯車 | 18 | 右後部LEDボード (赤色光/白色プラグ) |
| 7 | モーターホルダー | 19 | GPSモジュール |
| 8 | 軸 | 20 | 電源スイッチ |
| 9 | Aプロペラモーター (白黒ケーブル/白プラグ) 」 | 21 | 電源ボタンボード |
| | | 22 | 受信ボード |
| 10 | Bプロペラモーター(赤と青の ケーブル/赤いプラグ) | 23 | 電池ホルダー |
| | | 24 | リポバッテリー |
| 11 | 左フロントLEDボード(グリーン ライト/ホワイトプラグ)」 | 25 | 磁性ボード |
| | | 26 | カメラアダプター |
| 12 | 左リアLEDボード (赤色光/赤色プラグ) 」 | | |
| | | | |

送信機

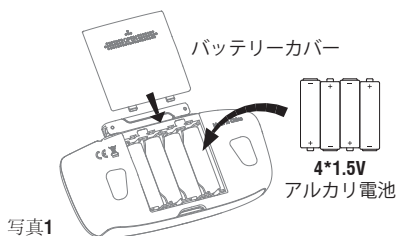


キー機能

| | |
|-----------|---|
| 左スティック | スティックを前/後/右/左に動かすことにより、ドローンを上/下/左旋回/右旋回させることができます。 |
| 右スティック | スティックを前/後/右/左に動かすことにより、ドローンを前/後/右/左に移動させることができます。 |
| 電源スイッチ | 電源スイッチを右に押して送信機の電源を入れ、戻ったら電源を切ります。 |
| ジンバル調整キー | キーをスライドさせてカメラアングルを上下に調整します。 |
| GPSスイッチ | このキーを押してクリックして、GPSの機能をオン/オフします。 |
| フォローミーボタン | このボタンを押すと、フォローミー機能に入り、このボタンをもう一度押してフォロー機能を終了します。 |
| サラウンドボタン | このボタンを押すとサラウンド機能に入ります、もう一度押してサラウンド機能を終了します |
| 高速/中/低速 | キーを短く押すと、高速/中速/低速モードに切り替わります。 |
| ワンボタン戻る | GPSモードのときは、このボタンをクリックするとドローンが戻り始めます。戻る中にこのボタンをもう一度クリックすると、戻るを終了します。 |
| 写真： | このボタンをクリックすると、写真が撮られます。このボタンを連続してクリックすると、いくつかの写真が撮られます。 |
| ビデオ | このボタンをクリックすると録画が開始され、もう一度クリックすると終了します。 |
| トリマーモードキー | トリミングキーを押しながら、トリミング必要な方向にスティックを引きます。それはあなたが望む方向に向けることができます。解除して終了します。 |

バッテリーの取り付け

送信機の裏側にある電池カバーを開けて、4つのアルカリ電池を入れます。写真1に示すように、電極の指示に従って電池（単三、別売）を送信機に入れます。



ご注意：

- 1.電極が正しいことを確認してください。
- 2.新しい電池と古い電池を混ぜないでください。
- 3.種類の違う電池を混ぜないでください。
- 4.充電式でない電池を充電しないでください。

スマホの固定方法

トランスミッターの下部のバックルを持ち、スマホに収まるまでホルダーを引き下げ、スマホを装着してから放すと、スマホはしっかり固定されます（写真2/3）。

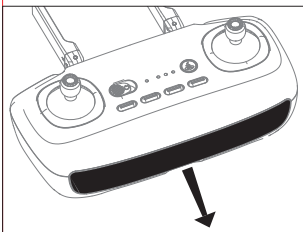


写真2

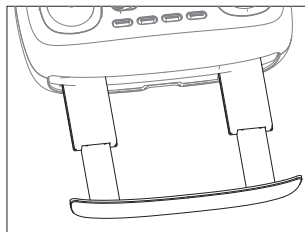


写真3

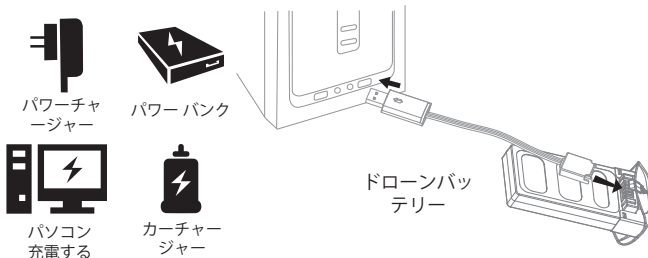
注意：スマホのボタンを締めないでください。

部品の取り付けと分解

ドローンバッテリーの充電方法

1. ドローンバッテリーを最初にUSBケーブルで接続してから、下の写真のようにUSBプラグで接続する方法のいずれかを選択します。
2. ドローンバッテリーの充電中は赤いUSBインジケータライトが点灯し、充電が完了するとライトは緑色に点灯します。

*急速充電のために、それはバッテリーを充電するために**5V 2A**出力チャージャー（含まれていない）を持つアダプターを使うことを勧めます



Li-Poバッテリーの廃棄とリサイクル

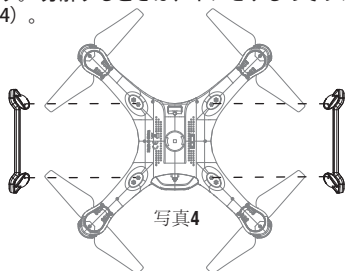
無駄になったリチウムポリマー電池は、家庭用ゴミと一緒に捨ててはいけません。お住まいの地域の環境または廃棄物処理業者、あるいはご使用のモデルの供給元または最寄りのLi-Poバッテリーリサイクルセンターにお問い合わせください。



着陸装置の取り付けと取り外し

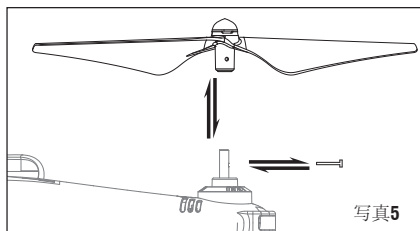
図が示すように、ランディングギアピラーをボディの穴に向けて押し下げ、次にランディングギアのネジを締めます。分解するときは、ネジをゆるめてランディングギアを引き抜きます（写真4）。

注：着陸装置をドローンレベルに近づけてください、そうでなければ不安定になり、ドローンの安定性に影響を与えます。



プロペラの取り付けと取り外し

1. スクリュードライバーを反時計回りに回してスクリューを選び、損傷したプロペラを持ち上げます（写真5）。
2. 同じ新しい回転方向プロペラと交換し、取り付けるネジ穴を狙って時計回りにネジを締めます。

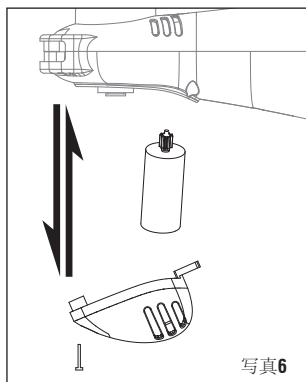


通知：ロードするときは、正しくインストールするを確認してください、そうでなければドローンが正常に飛ぶことができない。

モータ交換図

1. ドライバーを使ってネジとランプシェードを反時計回りに取り外し、モーターターミナーを取り外した後、損傷したモーターを取り外します。
2. 同じ新しいモーターと交換し、モーターワイヤーを接続し、ランプシェードを付けてから、ネジを時計回りに締めます。

警告：モーターを取り出すときは、LEDボードを傷つけないように注意してください。



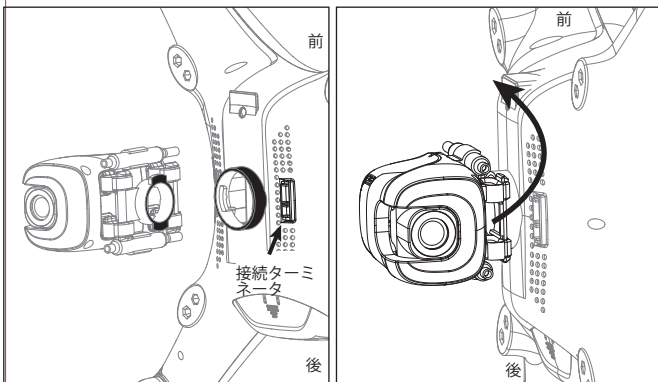
注意：モーターの回転方向が同じでなければなりません、そうではないと、ドローンが飛行できない可能性があります。

モーターを使用するための提案：

しばらく使用した後はモーターの性能が低下するのが普通ですので、交換用に新しいものを購入してください。

カメラボックス取り付け図

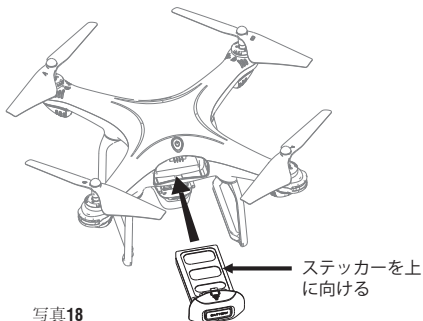
カメラボックスを取り付けるときは、ドローンとカメラボックスのソケットを接続し、カメラのバックルをドローンの下の位置に向けて（写真11）、押し込んで90度回転させます。



バッテリーのロードとアンロードの図

取り付けるときは、バッテリーカバーの2つのバックルを押し下げてから、バッテリーボックスを正しい位置に押し込む必要があります（写真18）。

分解するときは、バッテリーボックスの2つのバックルを押し下げてから、バッテリーボックスを引き出します。



フライト前のチェックリスト

- 1) ドローンと送信機のバッテリーが完全に充電されていることを確認してください。
- 2) 送信機の左スティックが真ん中の位置にあることを確認します。
- 3) 飛行の前に送信機の電源を入れそして次に飛行の前にドローンの電源を入れなさい; 飛行の前に送信機の電源をそして次に終了するとき送信機の電源を切る。飛行。不適切に電源を入れたり切ったりすると、ドローンが暴走して人々の安全を脅かす恐れがあります。正しい消灯習慣を身に付けてください。
J
- 4) バッテリーとモーターなどの接続がしっかりしていることを確認してください。進行中の振動は電源端子の接続不良を引き起こし、無ドローン暴走させる可能性があります。
- 5) 不適切な操作はクラッシュの原因となり、モーターやブレードの回転が不安定になり、騒音が発生する可能性があります。フライトの状況が影響を受ける、または飛行できない場合は、アマゾンに販売店から新しいアクセサリーを購入することをお勧めします。

フライトステップ ペアリング



送信機の電源を入れる



左のレバーを最も低い位置に押します。手を離すと、インジケータランプがゆっくり点滅します。リモコンはペアリング状態に入ります。

電源ボタンを2秒押すとドローンを開きます。ペアリングに成功すると、ドローンの左側のライトが点滅し、右側のライトが点灯せず、コンパス水平校正に入ります。



必ず水平面上に置いてください!!!

コンパス校正

水平校正：ドローンを持って、地面と水平方向に回転します（写真19）。リモコンが「ジー」とい長い音を発し、ドローンの左ライトが点灯し、右のライトが点滅になると、校正が完了し垂直校正に入ります。

垂直校正：ドローンを地上と垂直方向に回転させ（写真20）、リモコンが長い「ジー」という音を発し、4つのライトが回転点滅しているときに、キャリブレーションは完了です。

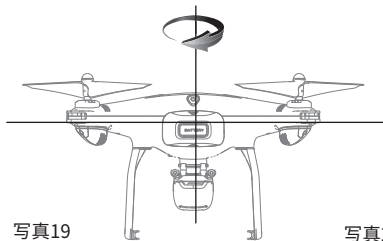


写真19
水平校正

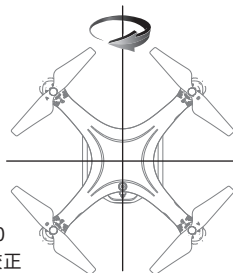


写真20
垂直校正

特にご注意：毎回ドローン飛行前、必ずコンパスを校正してください。そうしないと、ドローンは飛行できません。

GPS信号の検索

ペアリングに成功すると、ドローンは自動的にGPS信号検索に入ります。リモコンインジケータランプの左側の青色ライトはGPS接続インジケータランプです。点滅を点灯になると、gps成功につながりました。ドローンはGPSに接続しないと、ドローンの飛行することはできません。

GPSオン/オフ

GPSはデフォルトでオンです。

オフ：

オフ：このボタンを長押しすると、リモコンの「」ビープ音「」が鳴り、リモコンの青いランプが消灯します。GPS機能をオフにします。（この機能は、屋内などGPS信号が弱いところに適用します。GPS機能がオフにする同時に、gpsポジショニング機能も閉めます）。

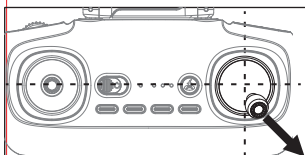
オン：

5秒後にこの操作を繰り返し、GPS機能をオンに戻します。

* ※この機能はモータがロックされている場合のみ使用します。



機体コンパス較正（飛行中に異常があった時に使用）



コンパスペアリング後、送信機の右スティックは図のように右下（45°）に押し、ドローンのライトは速く点滅してから放します。ジャイロスコープ 較正完了です。

ヒント：ドローンは使われない時、ドリーマーモードで調節することをできません。あるいは、猛烈な衝撃（または異常で落下）を受けて、制御困難になった時、再度のペアリングと機体コンパス較正が必要です。ドローンは水平面に置いてください。

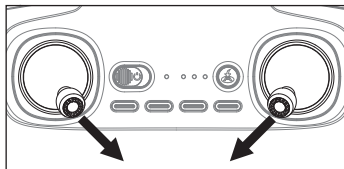
モーターのロック/ロック解除

モーターのロック解除:

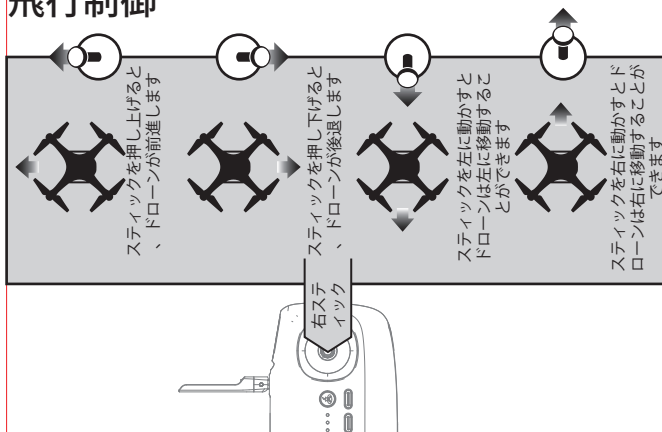
左と右スティック同時に 45 度の角度まで内側に押します。

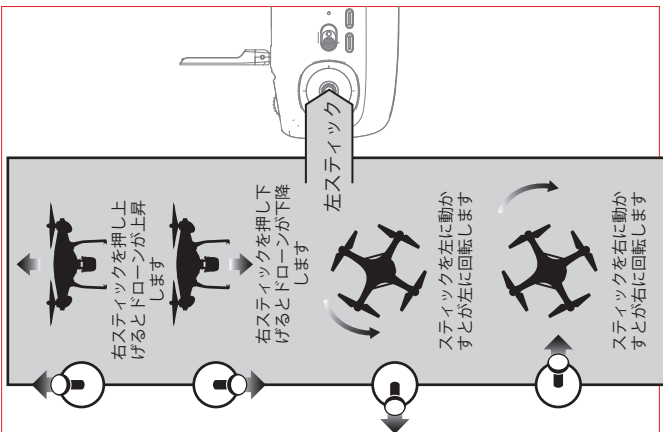
モーターのロック:

モーターが動いていて、ドローンは飛行していない時に、ロックされたら、モーターの動きはすぐに停止になります。

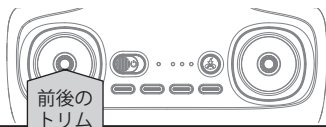


飛行制御





トリムモード



前後のトリム

ドローンが前に傾いている場合、トリマーボタンを押しながら、右スティックを後ろに押します。逆に前に押します。

左右のトリム

ドローンが左に傾いている場合、トリマーボタンを押しながら、右スティックを右に押します。逆に左に押します。

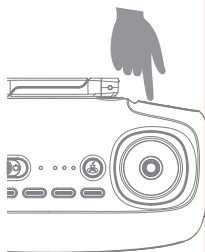
左右旋回のトリム

離陸するとき、ドローンの頭が左に回転したら、トリマーボタンを押しながら、左のスティックを右に押します。それ以外の場合は左に押します。

機能紹介

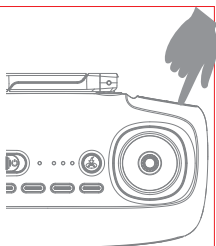
動画

録画ボタンをクリックすると、録画開始。また、送信機は「didi」のような音を鳴ります。もう一回押すと、録画終了になります。



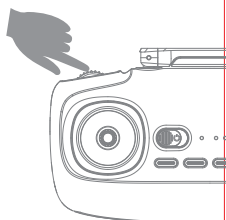
撮影

撮影ボタンを一回押すと、写真一枚を撮れます。押し続けると、何枚写真を撮れます。(撮影ボタンを押すと、送信機は"di"のような音を鳴ります。)



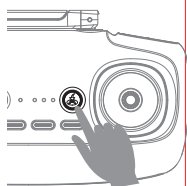
雲台 調整

雲台調整のキーをスライドさせると、雲台が上下に揺れ始めます。ビデオを撮っているとき、キーを緩めて動いて、必要な角度に回転させます。この角度で写真やビデオを撮ることができます。



ワンボタン戻る機能

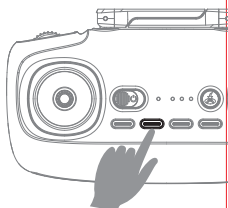
飛行中、このボタンを押すと、送信機は"di.di.di.di"のような音を長鳴りして、ドローンは離陸地点に飛び戻ります。(帰還中、送信機は引き続き"di.di.di.di"のような音を長鳴りします。)
* もう一回押すと、ワンボタン帰還機能が終了になります。



注意：オートリターン機能を起動したら、送信機の左右スティックはドローンを制御することはできません。
ドローンが離陸地の上空まで、また離陸の時と同じ飛行方向になったから、送信機の操作ができます。

フォローミー機能

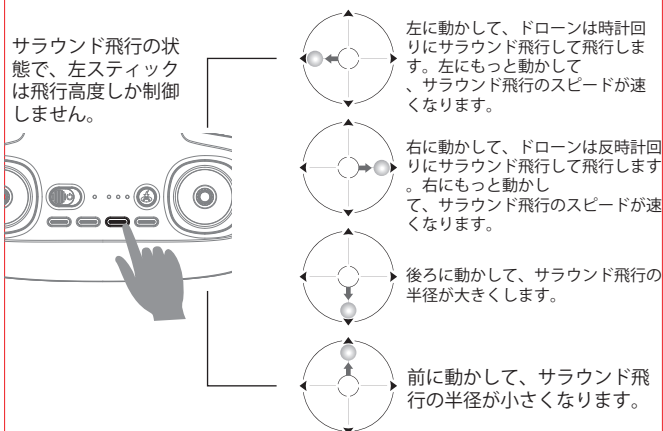
フォローミー機能はスマホのアプリの信号に関わります。フォローミー機能を使う前に、スマホがアプリと繋がっていること、またスマホのGPSを開いていることを確認してください。ではないと、フォローミー機能が無効になります。飛行中、フォローミーボタンを押すと、送信機は"di"のような音を鳴り、ドローンがフォローミーモードに入ります。
フォローミーモード中、ドローンは制御者をフォローして飛行します。



サラウンド飛行

右スティックが押すと、送信機は“ding”のような音を鳴り、サラウンド飛行機能に入ります。

右スティックでドローンのサラウンド飛行のスピードと方向を調節します。デフォルトのサラウンド飛行は最小値で、この範囲外に飛行します。



高度維持モード

飛行制御システムが高空にいる高度を智能計算することです。飛行中でも更に安定な制御性能を持ち、初心者までも楽に制御できます。

ご注意：プロペラ変形とモーター損傷があった場合、高度維持機能を使用できません。

大気圧不安定と台風的环境でも、高度維持機能を使用できません。

位置維持モード

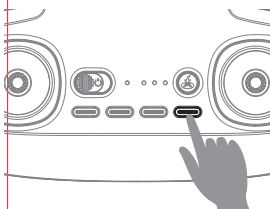
飛行制御システムが高空にいる位置を智能計算すること。

位置維持機能+高度維持=飛行の位置と高度を維持することは、飛行が更に安定させ、高空撮影更に良い画質にさせ、操作も更に簡単にさせます。

* 飛行する前に、GPSに繋がらないと、この機能が無効になります。

高/中/低速モード

このボタンを一回押すと、「di」の音を出て、低速モード（L）になります。もう一回押すと、「di」の音が2回鳴り、中速モード（M）になります。もう一回押すと、「di」の音が3回鳴り、高速モード（H）になります。



低速モード（モードL）：

1. 風がない環境で初心者に向いているモードです。

中速モード（モードM）：

2. 風が弱い環境で熟練者に向いているモードです。

高速モード（モードH）：

3. プロが室外での飛行体験に最適です。

低電圧アラーム

送信機が電池残量が不足になった時、「di...di...di...」という提示音が鳴り出します。この場合、ドローンが着陸させ、送信機のバッテリーを交換しないと、ドローンを制御できなくなり、ロスになります。

飛行中、ドローンの電池残量が不足になった時、「di..di..di..」という提示音が鳴り出します。ドローンのライトが点灯から点滅になります。アラームしたら、ドローンが離陸地に戻ります。

ご注意：低電圧アラームの後、ドローンの帰還中の制御範囲は半径20メートル以内になります。

超距離警報

飛行中、ドローンは送信機の制御範囲を超えた時、送信機は「didi...」「didi...」という音が出て警報します。

この場合、できるだけ早く機体を制御範囲に戻してください。

制御不能保護

制御不能保護とはドローンが送信機に繋がらなくなりましたら、ドローンは自動的に離陸地に戻ります。

ドローンは、制御不能の帰還飛行中に、障害物を回避する機能がありません。しかし、ドローンの帰還高度値を設定して、障害物を避けることができます。

制御不能保護になった時、下記の状況になるかもしれません

- *リモコンがオフになりました。
- *飛行距離がリモートの制御距離を超えています。
- *リモコンとドローンの間に障害物があります。
- *リモコン信号が何か影響され、乱れている。

モータースタック保護機能

1. プロペラが急に動けなくなった場合、ドローンのLEDがすばやく点滅してスタック保護機能が自動に起動して、モーターの動きが停止られ、ドローンが落ちます。
2. 左スティックを下に押してから手離して、中央の位置に戻させ、ドローンのLEDが点灯して、スタック保護機能が解除され、再度飛行することができるようになります。

APPの紹介

使用のAPP： potensic

このAPPは、IOSとAndroidシステムのスマホに適用しております。アプリケーションストアのWebサイトからAPPをダウンロードしてインストールしてください。

1. IOSの場合、App StoreでUDIGPSを検索してください。
2. Androidの場合は、Google PlayでUDIGPSを検索してダウンロードしてください。
3. 右側のQRコードをスキャンしてダウンロードしてください。それとも、カラーボックスにのQRコードをスキャンしてダウンロードしてインストールしてください。
4. 詳しい操作には、アプリにの"HELP"で確認できます。



Available on the
App Store

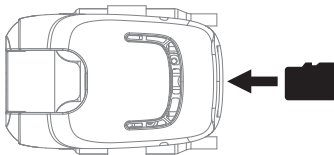


ANDROID APP ON
Google play

撮影と録画の注意事項

1. 図21に従って、TFカードをスロットに挿入します。(*TFカードは含まれていません)

図21



2. 撮影後の写真はスマホとTFカードに保存します。動画はTFカードだけに保存します。動画をスマホまでにダウンロードする時、スマホは必ずドローンに繋がっててください。

注意：録画が終わらせる時に、撮影ボタンを押さないと、動画を保存できません。

3、撮影が終わったら、まず、ドローンの電源を切って、TFカードを取り出してカードリーダーで、コンピュータに、データを確認できます。

チップ：写真かビデオのデータをコンピュータで再生するソフトウェアがAVI形式が必要です。

部品(別売)

下記はドローンのパーツのリストです。必要があれば、出品者から購入できます。



ドローンカバー

ドローンボトム

プロペラA

プロペラB

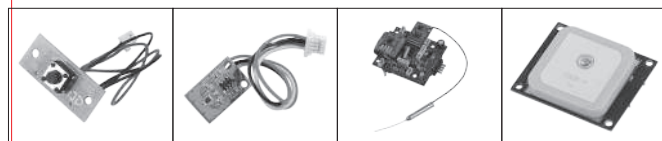


着陸装置

電池ホルダー

ランプシェード

カメラアダプター



電源ボード

磁性ボード

受信ボード

GPSモジュール

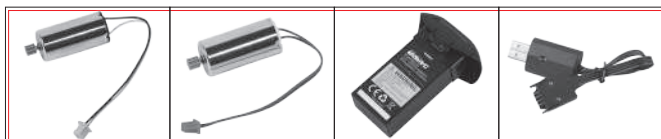


左前LEDボード
(緑色LED / 白色ソケット)

左後LEDボード
(赤LED / 赤ソケット)

右前LEDボード
(緑色LED / 白色ソケット)

右後LEDボード
(赤色LED / 白色ソケット)

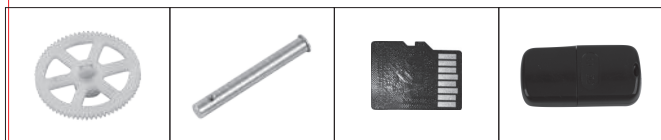


プロペラモーター
A（白黒ケーブル/
白色ソケット）

プロペラモーター
B（赤&青ケーブ
ル/赤ソケット）

リポバッテリー

USB充電器



ギア

軸

TFカード

カード読み取り装置



ドライバー

カメラボックス

送信機

重要なお知らせ

弊社の商品には更新続きますから、設計また仕様には予告なく変更されることがあります。

このユーザーマニュアルの内容を確認しておりました。印刷エラーがあれば、当社は最終的な解釈権を留保します。

よくある質問

| No. | 問題 | 原因 | 対策 |
|-----|---------------------|--|--|
| 1 | 送信機のライトが消灯しています。 | 1. 電力不足 2. 電池の電極方向が正しくしていません。 3. 接触不良 | 1. 新しい電池を交換してください。 2. 説明書通りに、電極が正しく取り付けてください。 3. 電池間の接触のところをクリアしてください。 |
| 2 | ドローンと送信機が繋がれません。 | 1. インジケータランプが消灯しています。 2. 周りの信号に影響されています。 3. 操作不正確です。 4. 送信機かドローンが衝撃を受け、内蔵パーツが壊れています。 | 1. 上記の対策をご参考ください。 2. ドローンと送信機の電源を切って再起動してください。 3. 説明書通りに操作してください。 4. パーツを交換してください。 |
| 3 | 動力不足か飛びません | 1. プロペラが変形しました。 2. バッテリーの電量不足 3. プロペラが正しく取り付けられません。 | 1. プロペラを交換してください。 2. 充電してください。 3. 説明書通りに取り付けてください。 |
| 4 | ホバリングができず、斜めに飛びます。 | 1. ドローンのキャリブレーションが成功しませんでした。 2. プロペラが変形しました。 3. モーターホルダーが壊れました。 4. 衝撃を受けた後、ジャイロが回復できませんでした。 5. モーターが壊れました。 6. コンパスを校正しませんでした。 | 1. 説明書通りにキャリブレーションしてください。 2. プロペラを交換してください。 3. モーターホルダーを交換してください。 4. ドローンが平なところに約10s置いていて、校正してください。あるいは、ドローンを再起動して校正してください。 5. モーターを交換してください。 6. コンパスを校正してください。 |
| 5 | ドローン上のライトが消灯していました。 | 1. バッテリーが電力不足です。 2. バッテリーが使用期限切れになったか過放電されました。 3. 接触不良です。 | 1. 充電してください。 2. 新しいバッテリーを使ってください。 3. バッテリーを取り出したら再挿入してください。 |
| 6 | 画像を見られません。 | 1. 周りに他の信号が影響されました。 2. カメラが壊れました。 | 1. カメラの配線を抜き、再挿入してください。 2. 新しいカメラを交換してください。 |
| 7 | スマホで制御するのが難しい | ドローンの飛行操作がなれていません。 | 説明書を詳しく読み、ドローンの各機能、制御方法を了解した上に練習してください。 |
| 8 | 高度ホバリングをできません。 | 1. プロペラが変形しました。 2. モーターが壊れました。 3. 大気圧が不安定です。 | 1. プロペラを交換してください。 2. モーターを交換してください。 3. 説明書の「高度ホバリング」を読んでください。 |
| 9 | 座標ホバリングをできません。 | GPSに繋がっていません。 | 再度検索、GPSに繋がってください。 |
| 10 | GPSを見つけれられません。 | 1. GPSモジュールが壊れました。 2. GPSモジュールのプラグが緩くなりました。 | 1. GPSモジュールを交換してください。 2. GPSモジュールのプラグをしっかりと挿入しているか確認してください。 |

FCC Note

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to Part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, , which may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.

WARNING: Changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

FCC Notice:

The equipment may generate or use radio frequency energy. Changes or modifications to this equipment may cause harmful interference unless the modifications are expressly approved in the instruction manual. Modifications not authorized by the manufacturer may void user's authority to operate this device.

This device complies with Part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions:

- (1) This device may not cause harmful interference.
- (2) This device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

FCC Radiation Exposure Statement

The device has been evaluated to meet general RF exposure requirement.
The device can be used in portable exposure condition with out restriction.



MADE IN CHINA



www.ipotensic.com